## STUDIENABLAUFPLAN B.ENG. ROBOTICS

## FERNSTUDIUM

Semes Z TZ I	ster I TZ	II M	lodul	Kurscode	Kursname	ECTS- Punkte	Prüfungsform
	1	-	inführung in die Robotik	DLBROIR01_D	Einführung in die Robotik	5	Klausur oder Hausarbeit
į	Semester	Ei	inführung in das wissenschaftliche Arbeiten für IT und Technik	DLBWIRITT01	Einführung in das wissenschaftliche Arbeiten für IT und Technik	5	Advanced Workboo
mester Semester	1.8		lathematik Grundlagen II	IMT102-01	Mathematik Grundlagen II	5	Klausur
1. Semester	Ι.	G	irundlagen der Physik	DLBWINGP01	Grundlagen der Physik	5	Klausur
	Semester	М	lathematik: Lineare Algebra	DLBBIM01	Mathematik: Lineare Algebra	5	Klausur
			rundlagen der Konstruktion	DLBROTD01_D	Grundlagen der Konstruktion	5	Klausur
Semester	ter	F	ertigungsverfahren Industrie 4.0	DLBINGFVI01	Fertigungsverfahren Industrie 4.0	5	Klausur + Präsenta
2. Sen	Semester	Ei	inführung in die Programmierung mit Python	DLBDSIPWP01_D	Einführung in die Programmierung mit Python	5	Klausur
	, e		lathematik: Analysis	DLBBIMD01	Mathematik: Analysis	5	Klausur
	ter	T	echnische Mechanik: Statik	DLBBIGTM01-01	Technische Mechanik: Statik	5	Klausur
	Semester	E	lektrotechnik	DLBINGET01-01	Elektrotechnik	5	Klausur
3. Semester	4.		rojekt: Konstruktion mit CAD	DLBROPDCAD01_D	Projekt: Konstruktion mit CAD	5	Projektpräsentati
3.8	ře	S	ensorik	DLBROST01_D	Sensorik	5	Klausur
	Semester	Si	ignale und Systeme	DLBROSS01_D	Signale und Systeme	5	Klausur
ster	5.5		lechanik - Kinematik	DLBROMK01_D	Mechanik - Kinematik	5	Klausur
ester	ř	м	lechanik - Dynamik	DLBROMD01_D	Mechanik - Dynamik	5	Klausur
4. Semester	Semester	к	ollaboratives Arbeiten	DLBKA01	Kollaboratives Arbeiten	5	Fachpräsentation
	6.8		rogrammierung mit C/C++	DLBROEPRS01_D	Programmierung mit C/C++	5	Portfolio
	řē	м	lechatronische Systeme	DLBROMSY01_D	Mechatronische Systeme	5	Klausur
ř	Semester	R	egelungstechnik	DLBROCSE01_D	Regelungstechnik	5	Klausur
Semester	7.8		rojekt: Modellierung und Simulation von Robotern	DLBROPMSR01_D	Projekt: Modellierung und Simulation von Robotern	5	Projektbericht
5. Seme		Р	rojekt: Einführung in die Robotersteuerung	DLBROPIRC01_D	Projekt: Einführung in die Robotersteuerung	5	Projektbericht
	Semester	E	mbedded Systems	DLBROES01_D	Embedded Systems	5	Klausur
	8.8		rojekt: Robotik	DLBROPR01_D	Projekt: Robotik	5	Projektpräsentati
ester	9. Semester	S	eminar: Mensch-Maschinen-Interaktion	DLBROSHRI01_D	Seminar: Mensch-Maschinen-Interaktion	5	Seminararbeit
6. Semester		Р	rojekt: Angewandte Robotik mit Robotik-Plattformen	DLBROPARRP01_D	Projekt: Angewandte Robotik mit Robotik-Plattformen	5	Projektpräsentati
9		S	eminar: Robotik und Gesellschaft	DLBROSRS01_D	Seminar: Robotik und Gesellschaft	5	Seminararbeit
			laschinen- und Anlagensicherheit	DLBROSIPM01_D	Maschinen- und Anlagensicherheit	5	Klausur
Semester			/AHLPFLICHTMODUL A *		z.B. Kognitive Robotik	10	
7.	6		VAHLPFLICHTMODUL B *		z.B. Industrielle Robotik und Automatisierungstechnik	10	
80	Ħ	W	VAHLPFLICHTMODUL C *		z.B. Serviceroboter	10	
œ.	12.	В	achelorarbeit	BBAK01 BBAK02	Bachelorarbeit Kolloquium	9	Bachelorarbeit Prüfung mündlich
Tota 30 ECTS-I		te		55/1102	nonoqualii	1	,. rurung mulik



Du hast bereits eine genaue
Vorstellung zu Deinem idealen
Studienablaufplan? Super!
Die IU Internationale Hochschule
bietet Dir die nötige Flexibilität
sämtliche verfügbare Module aus allen
Semestem frei nach Deinem
Geschmack zu wählen.
Du kannst mehrere Module
gleichzeitig bearbeiten oder auch
einfach ein Modul nach dem anderen.

Ø

Wähle am Anfang Module, die Dich besonders interessieren oder die Du unmittelbar in Deinem Job nutzen kannst. Das motiviert und verschafft gleich zu Beginn Erfolge. ACHTUNG:
Steht das Ergebnis der Anerkennungsprüfung noch aus, solltest Du keine Kurse wählen, welche Du zur Prüfung beantragt hast. Wird Kurs! angerechnet, Schreibst Du nur noch eine Prüfung über Kurs III.

Ein Modul mit zwei Kursen besteht aus einer Einführung und einer Vertiefung. Ob du das Modul mit einer Modulprüfung statt zwei Klausuren erfolgreich abschließen kannst steht im Modulhandbuch.

\* Wahlpflichtmodule: Drei Module zur Auswahl, jedes Wahlpflichtfach kann nur einmal gewählt werden

VZ: Vollzeit Modell, 36 Monate TZ I: Teilzeit I Modell, 48 Monate TZ II: Teilzeit II Modell, 72 Monate

Wahlpflichtmodul A:
Kognitive Robotik
Industrielle Robotik und

Automatisierungstechnik Serviceroboter Wahlpflichtmodul B:

Serviceroboter
Kognitive Robotik
Al Specialist
Autonomous Driving

Al Specialist
Autonomous Driving
Data Science und Deep Learning
Python for Software Engineering
IT-Sicherheit
Mobile Software Engineering

ahlpflichtmodul C:

Industrielle Robotik und Automatisierungstechnik Industrielle Robotik und Automatisierungstechnik Serviceroboter Serviceroboter Kensitik Debatik

Industrielle Robotik und Automati Serviceroboter Kognitive Robotik Al Specialist Autonomous Driving Data Science und Deep Learning Python for Software Engineering IT-Sicherheit Mobile Software Engineering Fremdsprachen Studium Generale **(i)** 

Weitere Informationen zu Deinem Studiengang findest Du im Modulhandbuch auf unserer <u>Website</u>.

Außerdem kannst Du häufig gestellte Fragen und Antworten rund ums Fernstudium <u>hier</u> nachlesen.