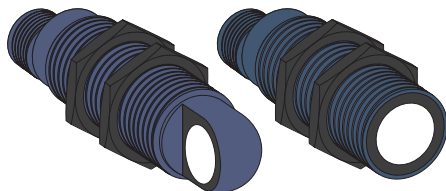


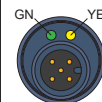
Détecteur à ultrasons M18 - Droit ou coudé à 90°

Plastique : XX●18P1●M12
Laiton plaqué nickel : XX●18B1●M12
Acier inoxydable : XX●18S1●M12



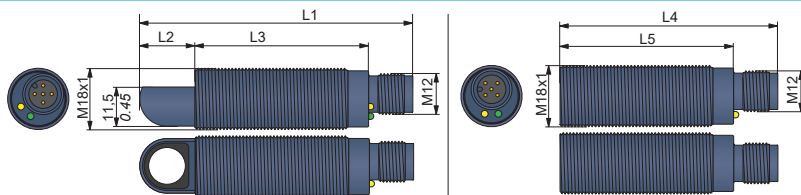
http://qr.tesensors.com/XX0003

LEDs



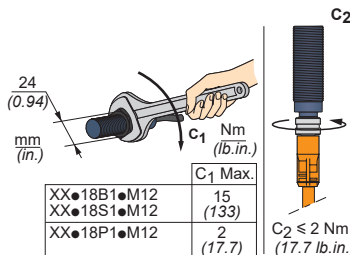
GN: Vert (état de l'écho)
YE: Jaune (état de la sortie)

Dimensions

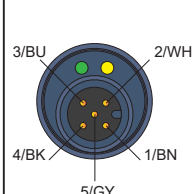


	L1	L2	L3	L4	L5
XX●18B1●M12	80.25	16.25	51	64	51
XX●18S1●M12	(3.16)	(0.64)	(2.01)	(2.52)	(2.01)
XX●18P1●M12	80	16.9	50.6	64	52
	(3.15)	(0.67)	(1.99)	(2.52)	(2.05)

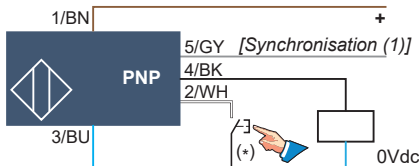
Couple de serrage



Câblage des connecteurs

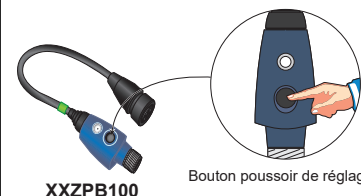


N° de broche	Couleur du fil	Description	
		XX.18.1.AM12	XX.18.1.VM12
①	BN: Marron	+12...24 Vdc	+14...24 Vdc
②	WH: Blanc	Entrée apprentissage	
③	BU: Bleu	0 Vdc	
④	BK: Noir	Sortie (PNP)	
⑤	GY: Gris	Synchronisation	



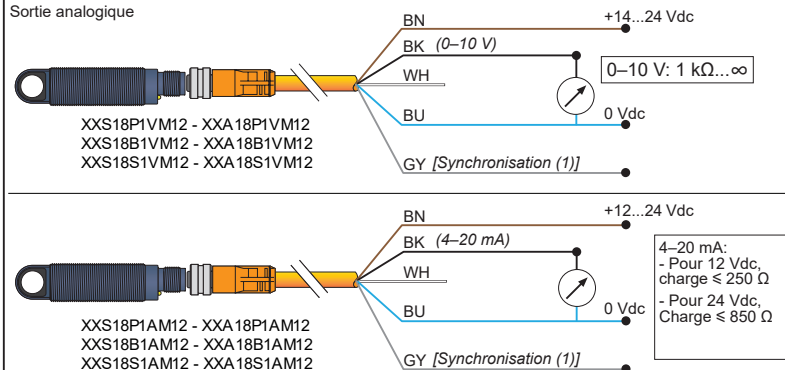
(+): Bouton de réglage externe ou XXZPB100
Remarque: (1): Voir la section de synchronisation

Accessoire de câblage



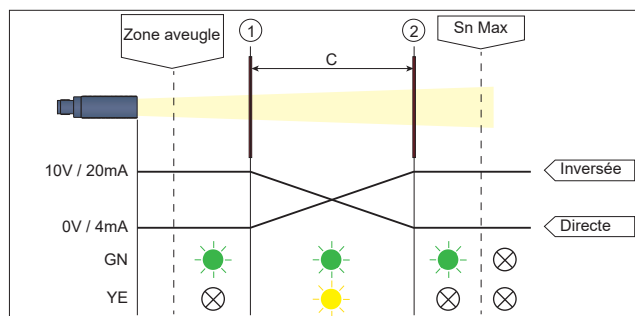
Schémas de câblage

Sortie analogique



Remarque: (1): Voir la section de synchronisation

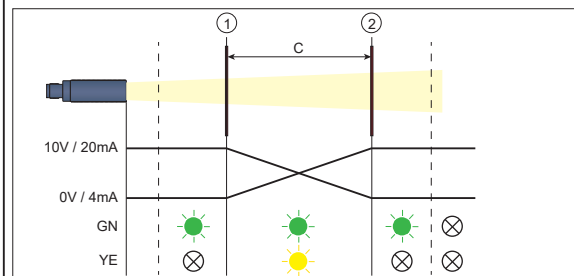
Operating diagram



① Limite proche ② Limite éloignée GN: Vert
YE: Jaune
C: Fenêtre de détection OFF ON Clignotant

Réglage du détecteur pour une mesure analogique

A Réglage des limites proche et éloignée (2)



1 Appuyez sur le bouton d'apprentissage et relâchez-le (entre 3 ... 6 secondes) lorsque la LED verte est stable. En relâchant, la LED verte commence à clignoter.

2 Placez l'objet à la limite proche. Appuyez brièvement sur le bouton de d'apprentissage. Le voyant jaune est stable et le voyant vert continue de clignoter.

3 Placez l'objet à la limite éloignée. Appuyez brièvement sur le bouton d'apprentissage pour revenir au fonctionnement normal (3).

Remarque :
(2): l'ordre d'apprentissage des limites proche et éloignée est interchangeable
(3): le détecteur revient en fonctionnement normal si la programmation est bonne

⚠ AVERTISSEMENT

FONCTIONNEMENT IMPREVU DE L'EQUIPEMENT

Ne pas utiliser ce produit pour détecter des objets dans la zone morte (zone aveugle) ou en dehors de la fenêtre de détection.

Le non-respect de ces instructions peut entraîner la mort, des blessures graves ou des dommages matériels.

L'installation, l'utilisation, la réparation et la maintenance des équipements électriques doivent être assurées exclusivement par du personnel qualifié. Schneider Electric décline toute responsabilité quant aux conséquences de l'utilisation de ce matériel.

© 2018 Schneider Electric. "All Rights Reserved."

Réglage du capteur avec procédure d'apprentissage

B Réglage du mode de sortie : pente directe ou inversée

1

Appuyez sur le bouton d'apprentissage entre 6 et 9 secondes. Relâchez-le lorsque le voyant jaune est stable. Les deux voyants clignotent pendant 2 secondes environ et la pente de la sortie analogique commute de Inverse à Directe ou de Directe à Inverse.

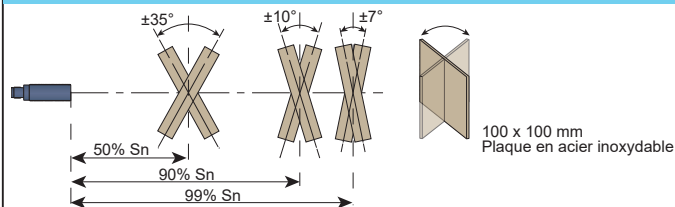
D Réinitialisation du détecteur (4)

1

Appuyez sur le bouton de programmation entre 9 et 15 secondes. Relâchez-le lorsque les deux voyants clignotent. Le détecteur reprend son réglage par défaut (5).

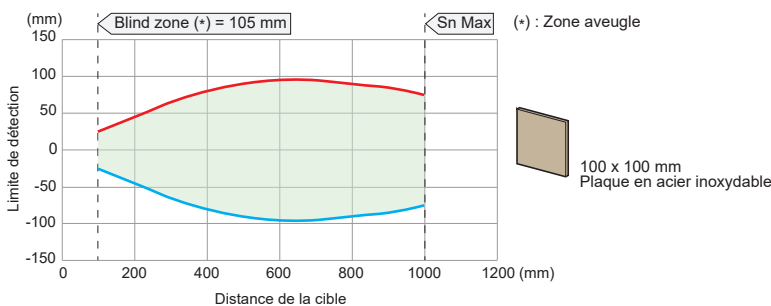
Remarque:
 ((4): si ce détecteur XX doit remplacer un détecteur XXS● ou XXA● dans votre équipement, lisez le message suivant. Le détecteur XX d'origine peut être configuré à l'aide du logiciel de configuration XX. Dans ce cas, le réglage du logiciel devient le réglage par défaut. Demandez confirmation à l'équipementier, au fournisseur des détecteurs ou au commercial Telemecanique lors du remplacement du détecteur XXS● ou XXA● d'origine dans votre équipement.
 (5): la limite proche, la limite éloignée et la pente de sortie sont réinitialisées. Par défaut, le capteur est configuré avec une plage de détection maximale et une pente directe.

Angle d'inclinaison

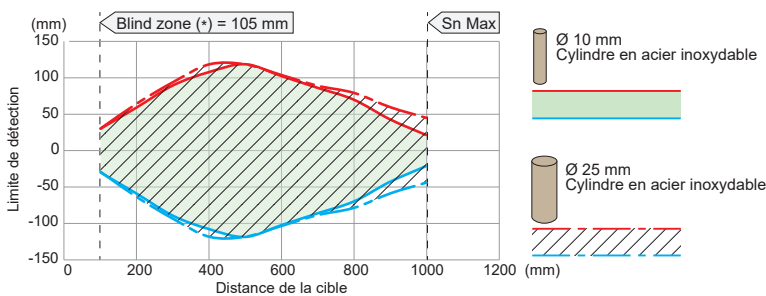


Courbes de détection de différents objets

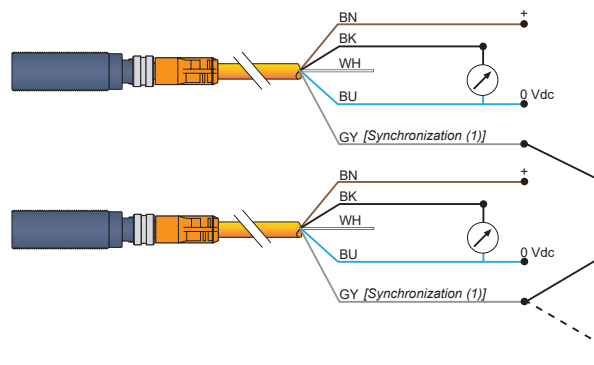
Courbe de détection avec cible carrée de 100 x 100 mm



Courbe de détection avec barre ronde



Synchronisation (utilisation côte à côte)

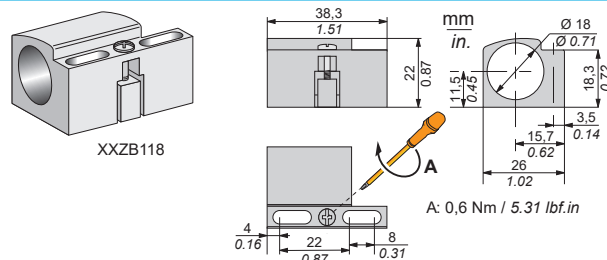


Opération de synchronisation
 Pour synchroniser plusieurs détecteurs, tous les fils de la broche n°5 (gris) doivent être reliés ensemble. Vous pouvez synchroniser jusqu'à 8 capteurs.
Connexion à un API en vue d'une synchronisation
 Les détecteurs sont synchronisés lorsque les broches n°5 sont simultanément pilotées par le front montant d'une impulsion. La sortie de l'API permet de synchroniser plus de 8 détecteurs.
REMARQUE (1): l'impulsion doit avoir un niveau haut de 10 à 24 Vcc et un niveau bas de 0 à 2 Vcc. Les impulsions doivent durer au moins 15 ms (durée de cycle du détecteur).
REMARQUE (2): lorsque la broche n°5 est au niveau bas ou haut, la détection d'objet est interrompue et la sortie du détecteur contient le dernier état de sortie valide avant l'interruption.

Accessoires de câblage

Câbles	Connecteurs M12	
5 broches, 5 fils (pour la synchronisation)	XZCPV11V12L2 (2 m / 6.6 ft) XZCPV11V12L5 (5 m / 16.4 ft) XZCPV11V12L10 (10 m / 32.8 ft)	XZCC12FDM50B
5 broches, 4 fils (sans synchronisation)	XZCP1141L2 (2 m / 6.6 ft) XZCP1141L5 (5 m / 16.4 ft) XZCP1141L10 (10 m / 32.8 ft)	XZCC12FCM50B
	XZCP12V12L2 (2 m / 6.6 ft) XZCP12V12L5 (5 m / 16.4 ft) XZCP12V12L10 (10 m / 32.8 ft)	

Accessoire de montage



Utilisation recommandée pour la détection à des températures comprises entre -25 et 0 °C