



PILOT PARC MAÎTRE

Coffret pour parc de stationnement couvert à associer à un PILOT PARC ESCLAVE



SOMMAIRE

1. GÉNÉRALITÉS.....	3
1.1 Avertissements	3
1.2 Réception – Stockage	4
1.3 Garantie	4
2. PRÉSENTATION PRODUITS.....	5
2.1 Gamme.....	5
2.2 Dimensions (en mm).....	5
2.3 Caractéristiques techniques	5
3. RACCORDEMENT ÉLECTRIQUE.....	6
3.1 Alimentation	6
3.2 Sortie(s) puissance moteur(s)	6
3.3 Capacité maxi de raccordement et couple de serrage	7
3.4 Presse-étoupes	7
3.5 Schémas de raccordement : cf. § "ANNEXES", page 14.....	8
4. MISE EN SERVICE.....	8
4.1 Remarques préalables	8
4.2 Logique de fonctionnement du PILOT PARC	8
4.3 Réglage et fonctionnement de l'horloge.....	10
5. COMMUNICATION MODBUS	13
6. MAINTENANCE.....	14
7. GESTION DES DÉCHETS	14
7.1 Traitement des emballages et déchets non dangereux.....	14
7.2 Traitement d'un DEEE Professionnel	14
8. ANNEXES.....	14
8.1 Liste des accessoires de commandes externes pour PILOT PARC MAÎTRE.....	14
8.2 Câblage à réaliser pour l'utilisation du boîtier BCCA 2V	15
8.3 Câblage à réaliser pour l'utilisation du boîtier BCCP (1Z ou 2Z).....	15
8.4 Schémas électriques internes et de raccordement	15

1. GÉNÉRALITÉS

La responsabilité de S&P ne saurait être engagée pour des éventuels dommages corporels et/ou matériels causés lorsque les consignes de sécurité n'ont pas été respectées ou suite à une modification du produit. Le marquage CE ainsi que les déclarations de conformité certifient la conformité aux normes européennes en vigueur. Déclaration CE de conformité disponible sur demande.

1.1 Avertissements

Remarques préalables

Ce produit a été fabriqué en respectant de rigoureuses règles techniques de sécurité, conformément aux normes de la CE.

Vérifier que le produit dont vous disposez est conforme à celui commandé et que les caractéristiques inscrites sur la signalétique sont compatibles avec celles de l'installation.

Avant d'installer et d'utiliser ce produit, lire attentivement ces instructions qui contiennent d'importantes indications pour votre sécurité et celle des utilisateurs pendant l'installation, l'utilisation et l'entretien. Ce manuel contient les informations destinées à l'ensemble du personnel exposé aux risques d'utilisation du produit afin de prévenir les éventuels dommages sur les personnes et/ou objets suite à une manipulation ou opération de maintenance.

Les normes et recommandations indiquées ci-après sont le refl et des normes en vigueur, tout particulièrement pour ce qui concerne la sécurité. Nous recommandons à toutes les personnes exposées à des risques de respecter scrupuleusement les normes de prévention des accidents.

S&P ne pourra en aucun cas être tenu responsable des éventuels dommages corporels ou matériels dus au non-respect des normes de sécurité ainsi que des éventuelles modifications apportées au produit. Vérifier régulièrement les étiquettes/marquages du produit. Ces dernières doivent être remplacées lorsqu'elles deviennent illisibles.

Une fois l'installation terminée, laisser ce manuel à la disposition de l'utilisateur final pour toute consultation ultérieure.

Précautions à prendre pour le bon fonctionnement du système

Les conducteurs de raccordement doivent être installés de manière telle que les parasites inductifs et capacitifs ne perturbent pas les fonctions d'automatisation (en particulier, ne pas disposer les câbles de commande parallèlement à ceux de puissance).

Les fluctuations ou les écarts de la tension réseau par rapport à la valeur nominale ne doivent pas dépasser les seuils de tolérance indiqués dans la présente notice, car ils peuvent être à l'origine de défauts de fonctionnement.

Veillez à décharger l'électricité statique avant de toucher l'automate.

Remarque : à chaque mise sous tension, l'automate effectue pendant 5s un test du programme, avant de se placer en mode RUN. Les paramètres et réglages sont conservés en cas de coupure de l'alimentation (la durée de sauvegarde de l'horloge étant supérieure à 48h).

Rappel : l'installation doit être conforme aux prescriptions relatives aux directives CEM et DBT.

La mise en œuvre de ce produit et de ses accessoires, les réglages et toute intervention doivent être effectués par un électricien professionnel appliquant les règles de l'art, les directives CEM et DBT ainsi que les normes d'installation (NF C 15-100, ...) et règlements de sécurité en vigueur.

Ne pas modifier le câblage d'usine. Rester conforme aux plans d'installation et de raccordement fournis. Contacter notre SAV avant toute modification d'installation ou de câblage.

Avant la mise sous tension, vérifier que l'alimentation correspond bien aux indications de cette notice et à celles indiquées sur le produit : le raccordement d'une tension différente peut mener à une destruction du matériel.

Ce matériel devant être incorporé à une installation, la conformité de l'ensemble doit être réalisée et déclarée par l'incorporateur final (il faut répondre à la coordination type 1 au sens des normes NF C 15-100, EN 60204-1 et IEC 60947-4-1).

Certaines références de coffret comportent un dispositif de protection de l'alimentation contre les court-circuits. S'assurer que le courant de court-circuit entre ce coffret et le(s) moteur(s) raccordé(s) est inférieur au pouvoir de coupure de ce dispositif de protection (fusibles aM).

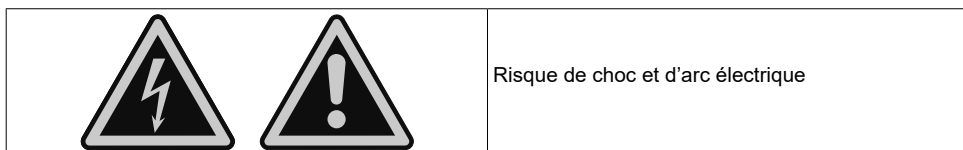
Le(s) moteur(s) et autres accessoires qui le nécessitent doivent être mis à la terre par l'intermédiaire de ce coffret.

Les signaux électriques délivrés ne doivent pas être utilisés à d'autres fins que celles décrites dans cette notice, le non-respect de cette indication pouvant avoir des conséquences graves pour l'opérateur et/ou le matériel.

Des arrêts d'urgence doivent être installés sur toute machine nécessitant cette fonction.

Sectionner et consigner l'alimentation avant toute intervention (opération d'installation ou de maintenance) effectuée par le personnel habilité.

Même lorsque ce produit est coupé de l'alimentation réseau, il peut contenir des niveaux de tension dangereux issus de circuits de commande externes :



1.2 Réception – Stockage

Chaque produit est scrupuleusement contrôlé avant expédition. A réception de celui-ci, vous devez vérifier qu'il n'a pas été endommagé pendant le transport. Si c'est le cas, émettre, dans les 72 h, des réserves au transporteur par lettre recommandée avec A.R. en reprenant l'ensemble des réserves constatées lors de la livraison. La réception sans réserve du matériel prive l'acheteur de tout recours contre S&P.

Le produit doit être stocké à l'abri des intempéries, des chocs et des souillures dues aux projections de toute nature durant son transport l'amenant du fournisseur au client final, et sur le chantier avant installation.

Température : -20°C à +60°C

Humidité relative : 30 à 95% sans condensation.

1.3 Garantie

Tout retrait ou adjonction de matériel au sein du produit, ainsi que toute intervention sur le câblage initial sont interdits sans notre autorisation, sous peine d'annulation de l'homologation et de la garantie.

Un raccordement électrique non conforme au schéma décrit sur cette notice et/ou aux règles d'installation en vigueur annule notre garantie contractuelle.

L'appareil doit être utilisé selon les spécifications du constructeur, faute de quoi la fonction qu'il se doit d'assurer pourrait être compromise.

Le matériel fourni est normalement garanti 12 mois à compter de la date de facturation.

Sont exclus de notre garantie : les défauts liés à une utilisation anormale ou non conforme aux préconisations de nos notices, les défauts constatés par suite d'usure normale, les incidents provoqués par la négligence, le défaut de surveillance ou d'entretien, les défauts dus à la mauvaise installation des appareils ou aux mauvaises conditions de stockage avant montage.

En aucun cas, S&P n'est responsable du matériel transformé, réparé ou démonté, même partiellement.

2. PRÉSENTATION PRODUITS

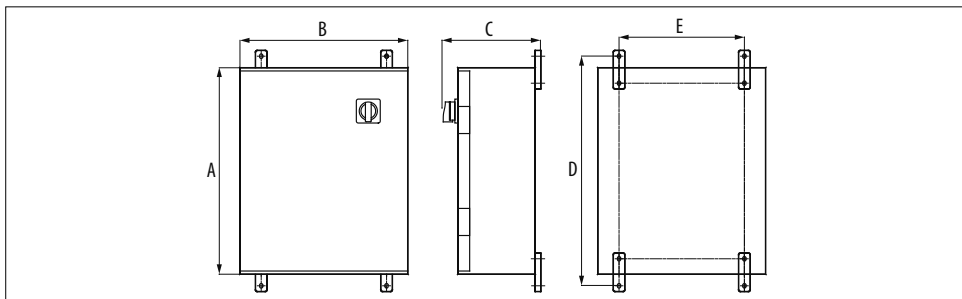
2.1 Gamme

Modèle	Type de moteur piloté
PILOT PARC MH1DA	1 moteur tri 400V
PILOT PARC MH1DA CMSI	2 vitesses à bobinage Dahlander
PILOT PARC MH2DA	2 moteurs tri 400V
PILOT PARC MH2DA CMSI	2 vitesses à bobinage Dahlander
PILOT PARC MH1BI	1 moteur tri 400V
PILOT PARC MH1BI CMSI	1 vitesse - ou 2 vitesses à bobinages indépendants
PILOT PARC MH2BI	2 moteurs tri 400V
PILOT PARC MH2BI CMSI	1 vitesse - ou 2 vitesses à bobinages indépendants

Seuls les modèles se terminant par "CMSI" sont pilotables par un CMSI.

2.2 Dimensions (en mm)

Utiliser le kit de fixation fourni.



Coffret	A	B	C	D*	E*
9 à 25A	570	380	175	600	355
32 à 80A	600	300	235	550	216
95A	700	500	300	740	456
115A	700	500	300	740	456
150A	800	600	350	840	556
185 et 225A	1000	800	350	1040	756

* fixations

2.3 Caractéristiques techniques

Coffret	
Calibres 9 à 80A	Polycarbonate Couleur RAL7035
Calibres 95 à 225A	Acier Couleur RAL7035
	IP55
	Utilisation : -20°C à +40°C. 30 à 95% sans condensation. Conforme IEC 695-2-1 (test à 960°C). Interrupteur-sectionneur intégré : cadennassable 3 points en position OFF.

3. RACCORDEMENT ÉLECTRIQUE

3.1 Alimentation

Réseau triphasé 400V 50/60Hz + Terre, conforme aux normes en vigueur.

Raccorder les phases du câble d'alimentation directement sur l'inter-sectionneur, et le conducteur de terre sur la barrette spécifique repérée PE.

- En cas de présence d'usine de conducteurs déjà raccordés aux bornes de l'inter-sectionneur, **vérifier leur amarrage après avoir procédé au raccordement de l'alimentation.**
- La section des conducteurs de raccordement doit être identique du moteur jusqu'à la première protection magnétique rencontrée en amont (coffret PILOT PARC ou TGBT selon modèle).

Application de la coordination type 1 : afin de réaliser une installation conforme à la réglementation, **il est impératif d'installer une protection magnétique de la ligne d'alimentation en puissance du coffret de type suivant :**

PILOT PARC versions 1 Moteur

Intensité nominale GV moteur (maxi en A)	Protection par fusibles		Protection par disjoncteur magnétique seul	
	Type	Calibre (A)	Type	Calibre (A)
3,5	aM 10x38	4	ABB-MO325	4
5,5		6		6,3
11,5		12		12,5
18,5		20		25
25		32		ABB-MO450
32	aM 22x58	40	/	
50		63		
65		100		
80		125		
95		125		
115	aM 22x58	125		
150	aM T0	160		
185	aM T0	200		
225	aM T1	250		

Cellules grisées = fusibles intégrés au PILOT PARC (repérés F3). Cellules non grisées = protection à la charge de l'installateur.

PILOT PARC versions 2 Moteurs

Intensité nominale GV moteur (maxi en A)	Protection par fusibles intégrés au PILOT PARC (repérés F3 et F4)	
	Type	Calibre (A)
3,5	aM 10x38	4
5,5		6
11,5		12
18,5		20
25		32

3.2 Sortie(s) puissance moteur(s)

Raccorder les phases du (des) moteur(s) directement sur les relais thermiques correspondants et le(s) conducteur(s) de masse sur la barrette spécifique prévue à cet effet.

Pour les versions pilotant un(des) moteur(s) Dahlander, vérifier l'amarrage des conducteurs reliant KME à la sortie du relais thermique Rtpv une fois le moteur raccordé.

Régler chaque relais thermique PV et GV à la valeur correspondante plaquée sur le(s) moteur(s) raccordé(s).

3.3 Capacité maxi de raccordement et couple de serrage

Données pour conducteurs rigide massif.

PILOT PARC versions 1 Moteur

I. nominale GV moteur (maxi en A)	Alimentation		Sortie puissance		Bornier de commande	
	Section max (mm ²)	Couple de serrage (Nm)	Section max (mm ²)	Couple de serrage (Nm)	Section max (mm ²)	Couple de serrage (Nm)
9	10	0,8	4	1,7	1,5	
18	10	0,8	4	2,5	1,5	
25	10	0,8	6	2,5	1,5	
32	25	3,5	6	2,5	1,5	
50	25	3,5	35	5	1,5	
65	35	23	35	5	1,5	
80	50	23	35	9	1,5	Automatique (bornes ressort)
95	50	23	35	9	1,5	
115	50	22	50	9	1,5	
150	70	22	70	18	1,5	
185	95	22	95	35	1,5	
225	120	44	120	35	1,5	

PILOT PARC versions 2 Moteurs

I. nominale GV moteur (maxi en A)	Alimentation		Sortie puissance		Bornier de commande	
	Section max (mm ²)	Couple de serrage (Nm)	Section max (mm ²)	Couple de serrage (Nm)	Section max (mm ²)	Couple de serrage (Nm)
9	10	0,8	4	1,7	1,5	
18	35	2	4	2,5	1,5	Automatique (bornes ressort)
25	35	2	6	2,5	1,5	

- **Reports sur PILOT PARC ESCLAVES et sur CMSI :**

- Section max = 2,5 mm² / Couple de serrage = 1,7Nm.

- **Raccordement sur sorties Q1E et Q2E :**

- Section max = 1,5 mm² / Couple de serrage = 0,7Nm.

3.4 Presse-étoupes

Plage admissible de diamètre de câble (mm)

ISO M16	ISO M25	ISO M32	ISO M40	ISO M50	ISO M63
4,5-10	9-17	11-21	19-28	27-35	34-45 ou 36-52*

* Pour PILOT PARC calibres 185A et 225A.

PILOT PARC versions 1 Moteur

I. nominale GV moteur (maxi en A)	Alimentation		Sortie puissance		Commande + Communication	
	Type	Nombre	Type	Nombre	Type	Nombre
9	ISO M25	1	ISO M25	2		
18	ISO M25	1	ISO M25	2		
25	ISO M32	1	ISO M32	2		
32	ISO M32	1	ISO M32	2		
50	ISO M40	1	ISO M40	2		
65	ISO M50	1	ISO M50	2		
80	ISO M50	1	ISO M50	2	M16	8
95	ISO M63	1	ISO M63	2	M25	1
115	ISO M63	1	ISO M63	2		
150	ISO M63	1	ISO M63	2		
185	ISO M63	1	ISO M63	2		
225	ISO M63	1	ISO M63	2		


PILOT PARC versions 2 Moteurs

Intensité nominale GV moteur (maxi en A)	Alimentation		Sortie puissance		Commande + Communication	
	Type	Nombre	Type	Nombre	Type	Nombre
9	ISO M25	1	ISO M25	4	M16 M25	8 1
18	ISO M32	1	ISO M25	4		
25	ISO M40	1	ISO M32	4		


3.5 Schémas de raccordement : cf. § "ANNEXES", page 14

4. MISE EN SERVICE

4.1 Remarques préalables

	<ul style="list-style-type: none"> Utiliser la sortie TBTS 24V 50/60Hz uniquement pour piloter les accessoires décrits dans cette notice. Lors d'une coupure de l'alimentation, le coffret mémorise son état précédent : mode "sécurité" ou "confort", pour se replacer automatiquement dans ce même mode de fonctionnement lors de la remise sous tension.
---	---

4.2 Logique de fonctionnement du PILOT PARC

	<p>Lors d'une demande de grande vitesse de ventilation, le PILOT PARC se positionne au préalable en petite vitesse de ventilation pendant une durée de 5 secondes (réglage usine) : Ventilation à l'arrêt (*) ► Demande de grande vitesse de ventilation ► exécution de © (*) : Suite à Arrêt Pompier ou Coupure d'alim ou en Mode Arrêt (demande locale ou par Boîtier déporté).</p> <p>© : Petite vitesse de ventilation pendant 5 secondes puis grande vitesse de ventilation.</p>
---	---

Ce principe permet d'alléger les contraintes mécaniques sur le(s) ventilateur(s) (en mode confort et sécurité).

Pour la modification de ce réglage usine : cf. § "Modification de la « temporisation sur PV avant passage en GV »", page 12.

4.2.1 Logique de fonctionnement suivant la position des commutateurs de façade

Commutateur "LOCAL / DEPORTE / ARRET" = agit sur le fonctionnement confort :

Position "ARRET" ► Moteur(s) forcé(s) à l'arrêt (seul le mode sécurité peut prendre la main sur le système).


Position "LOCAL" ► Pilotage du confort par commutateur "PV/ AUTO/ GV" en façade.

Commandes externes "boîtier de commande confort" ou "centrale CO/NO2" = aucune influence.

Si commutateur "PV/ AUTO/ GV" en position AUTO : l'horloge commande le(s) moteur(s).

Position "DEPORTE" ► Le commutateur "PV/ AUTO/ GV" doit être en position "AUTO".

Vitesse du (des) moteur(s) = alors commandée soit par un Boîtier de commande confort externe, soit par une centrale CO/NO2.

	<ul style="list-style-type: none"> Centrale CO/NO2 : <ul style="list-style-type: none"> La mesure de ces gaz n'est pas intégrée au PILOT PARC ! Le pilotage s'effectue par contacts secs ! Si aucun ordre de marche externe n'est donné au PILOT PARC (ni PV, ni GV), l'ordre de marche est piloté par l'horloge.
---	--

Commutateur "PV/AUTO/GV" = agit sur le fonctionnement confort lorsque le commutateur "LOCAL / DEPORTE / ARRET" est en position "LOCAL".

4.2.2 Logique de traitement des entrées automate EASY-E4-UC

2 modules composent l'automate : une base 12RC1 (B) + une extension 8RE1 (E), repères B et E repris dans les désignations des entrées ci-dessous.

Entrée	Dénomination	Action	Priorité (0=le plus haut)
I1B	Ordre confort PV	Passage en confort PV si GV ou Arrêt non demandé.	5
I2B	Ordre confort GV	Passage en confort GV si Arrêt non demandé.	4
I3B	Arrêt confort	Arrêt en mode confort.	3
I4B	Mise en sécurité	Passage en mode désenfumage (GV).	1
I5B	Réarmement	Passage du mode désenfumage au mode confort (sur impulsion uniquement) si la commande de mise en sécurité n'est pas active.	2
I6B	Relais thermiques moteur 1 (contacts auxiliaires PV et GV en série)	Si déclenché ► en mode confort uniquement, coupure du moteur 1 sur MAITRE et ESCLAVE(S) rattachés et voyant défaut actif.	3
I7B	Relais thermiques moteur 2 (contacts auxiliaires PV et GV en série)	Si déclenché ► en mode confort uniquement, coupure du moteur 2 sur MAITRE et ESCLAVE(S) rattachés et voyant défaut actif.	3
I8B	Relais thermiques des ESCLAVE(S) rattachés au moteur 1	Si déclenché ► en mode confort uniquement, coupure du moteur 1 sur MAITRE et ESCLAVE(S) rattachés et voyant défaut actif.	3
I1E	Relais thermiques des ESCLAVE(S) rattachés au moteur 2	Si déclenché ► en mode confort uniquement, coupure du moteur 2 sur MAITRE et ESCLAVE(S) rattachés et voyant défaut actif.	3
I2E	Arrêt pompier	En confort ou désenfumage : arrête la ventilation, quel que soit l'état des autres entrées ; voyant défaut actif et voyant désenfumage clignotant.	0
I3E	INTZ = inter-sectionneur du MAITRE ou sur ESCLAVE(S) ou sur ventilateur(s)	En confort ou désenfumage : Voyant défaut actif car le(s) interrupteur-sectionneur(s) est (sont) ouvert(s).	6
I4E	Contrôleur de débit	Voyant défaut actif car contrôleur(s) de débit GV, sur réseau aéraulique ventilateur(s) piloté(s) par MAITRE ou ESCLAVE(S), pas activé(s) malgré une demande de marche confort GV ou désenfumage.	6

4.2.3 Affectation des sorties de l'automate EASY-E4-UC

2 modules composent l'automate : une base 12RC1 (B) + une extension 8RE1 (E), repères B et E repris dans les désignations des sorties ci-dessous.

Sortie	Dénomination	Action
Q1B	Voyant défaut	Eclairage permanent lorsque : <ul style="list-style-type: none"> • Interrupteur-sectionneur ouvert sur MAITRE ou sur ESCLAVE(S) ou sur le(s) ventilateur(s). • Pas de détection de débit malgré une demande de marche (confort GV ou désenfumage). • Arrêt pompier activé. • Défaut thermique détecté (en mode confort uniquement).
	Relais KA2 d'information défaut	Uniquement sur PILOT PARC version « CMSI » : report d'information « attente » pour CMSI (raccorder le contact sous 48V/1A maxi).
Q2B	Voyant désenfumage	Eclairage permanent : Mode désenfumage actif. Clignotant : Arrêt pompier demandé en désenfumage.
	Relais KA3 d'information désenfumage	Uniquement sur PILOT PARC version « CMSI » : report d'information « sécurité » pour CMSI (raccorder le contact sous 48V/1A maxi).
Q3B	Sortie PV Moteur 1	Pilotage PV du ventilateur 1 + ESCLAVE(S) associé(s).
Q4B	Sortie GV Moteur 1	Pilotage GV du ventilateur 1 + ESCLAVE(S) associé(s).
Q1E	Sortie MARCHÉ Moteur auxiliaire	Active si "Q3B ou Q4B ou Q3E ou Q4E est active"
Q2E	Sortie GV Moteur auxiliaire	Active si "Q4B ou Q4E est active".
Q3E	Sortie PV Moteur 2	Pilotage PV du ventilateur 2 + ESCLAVE(S) associé(s).
Q4E	Sortie GV Moteur 2	Pilotage GV du ventilateur 2 + ESCLAVE(S) associé(s).

4.2.4 Autres voyants et sorties

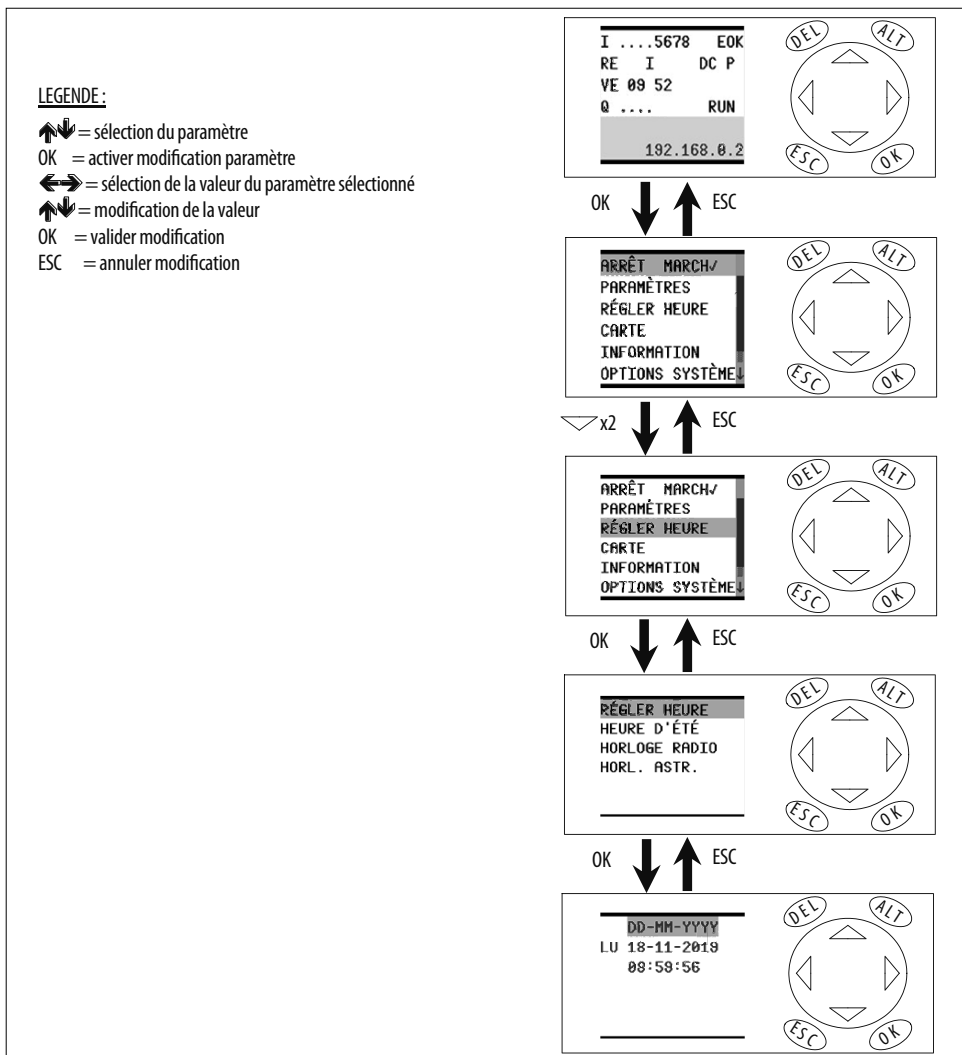
Dénomination	Indication
Voyant PV	Un ventilateur au minimum est en fonctionnement PV.
Voyant GV	Un ventilateur au minimum est en fonctionnement GV.

Sortie d'information « désenfumage actif » pour PILOT PARC hors version « CMSI » : utiliser le contact disponible du Boîtier de déclenchement BDRA (cf. § "Liste des accessoires de commandes externes pour PILOT PARC MAÎTRE", page 14).

4.3 Réglage et fonctionnement de l'horloge

4.3.1 Réglages Jour + Heure

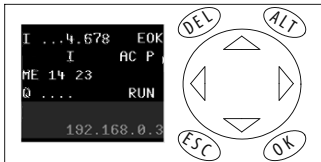
Départ = depuis l'écran principal (fenêtre N°1) :



4.3.2 Programmation horaire

Départ = depuis l'écran principal (fenêtre N°1) :

Le coffret possède 2 canaux
HW01(PV) et HW02(GV)
et chaque canal comporte
4 créneaux horaire A, B, C et D
programmables



OK ↓ ↑ ESC

```
ARRÊT MARCH/
PARAMÈTRES
RÉGLER HEURE
CARTE
INFORMATION
OPTIONS SYSTÈME↓
```

▽ puis OK ↓ ↑ ESC

Réglage de la petite vitesse →
Réglage de la grande vitesse →

```
HW01 A +
HW02 A +
T 01 X S +
T 02 X S +
T 03 II S + ↓
: 1 RUN
```

OK ↓ ↑ ESC

Jour de début = DY1 → >DY1 LU ← Créneau A, B, C, ou D
 Jour de fin = DY2 → >DY2 DI
 ON = heure de début → >ON 08:00
 OFF = heure de fin → >OFF 08:30
 Si créneau non actif :
 heure ON = heure OFF

```
HW01 A +
>DY1 LU
>DY2 DI
>ON 08:00
>OFF 08:30
..
```

Choix d'un des 4 créneaux :

```
HW01 A +
>DY1 LU
>DY2 DI
>ON 08:00
>OFF 08:30
..
```

△ D
 △ C
 △ B
 | A |

Programmation de la plage des jours

```
HW01 A +
>DY1 LU
>DY2 DI
>ON 08:00
>OFF 08:30
..
```

△ Sa
 △ Di
 △ Lu
 △ Ma
 △ Me
 △ Je

```
HW01 A +
>DY1 LU
>DY2 DI
>ON 08:00
>OFF 08:30
..
```

Programmation de l'heure de début

```
HW01 A +
>DY1 LU
>DY2 DI
>ON 08:00
>OFF 08:30
..
```

OK →

```
HW01 A +
>DY1 LU
>DY2 DI
>ON 08:00
>OFF 08:30
..
```

△ 2 0 2 2
 △ 1 9 1 1
 △ 0 8 : 0 0
 △ 2 7 6 8 8

Programmation de l'heure de fin

```
HW01 A +
>DY1 LU
>DY2 DI
>ON 08:00
>OFF 08:30
..
```

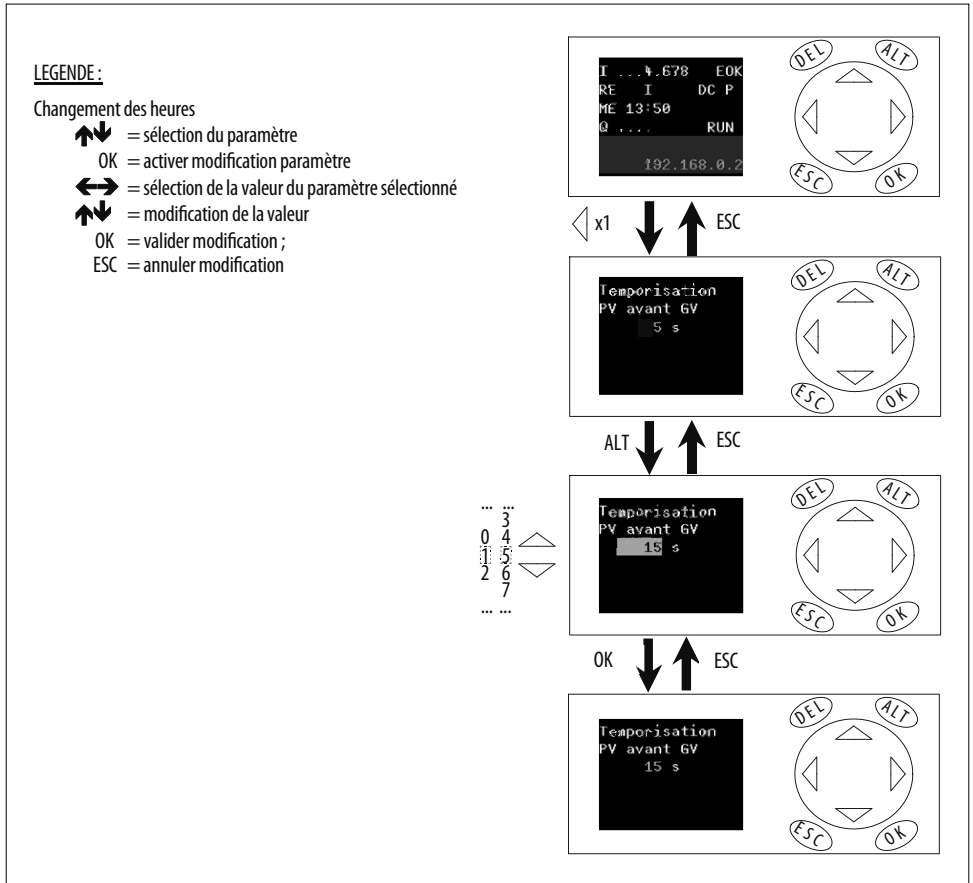
OK →

```
HW01 A +
>DY1 LU
>DY2 DI
>ON 08:00
>OFF 08:30
..
```

4.3.3 Modification de la « temporisation sur PV avant passage en GV »

Réglage usine = 5 secondes. Procédure à suivre si besoin de modifier cette valeur sur la page 0-25s :

Départ = depuis l'écran principal (fenêtre N°1)



5. COMMUNICATION MODBUS

PILOT PARC est esclave sur la liaison.

Communication TCP/IP - utiliser un câble Ethernet CAT5 avec connecteur RJ45 8 broches.

Adresse IP usine de l'automate = 192.168.0.2 - visualisation de l'adresse en cours en bas à droite de l'écran par défaut.

Numéro de Port à renseigner : 502.

Table des registres (16 Bits Holding Registers) :

Description	R/W Read/write	Adresse du registre	Valeur en décimal du registre	Bits	Description des registres / bits*
Arrêt / Marche petite vitesse confort	W	1200**	1/2/4	B08	I1B = demande petite vitesse confort 0 : Arrêt 1 : Marche PV
Arrêt / Marche grande vitesse confort	W			B09	I2B = demande grande vitesse confort 0 : Arrêt 1 : Marche GV
Forçage arrêt du/des ventilateur(s) en mode confort	W			B10	I3B = forçage arrêt ventilateur(s) confort 0 : Marche 1 : Arrêt demandé
Temporisation de PV avant passage en GV (en s)	R/W	1201	0-25	! Respecter la plage 0-25s	
Etats des entrées de l'automate	R	1202		B08	I1B = petite vitesse confort demandée
	R			B09	I2B = grande vitesse confort demandée
	R			B10	I3B = forçage arrêt ventilateur(s) confort demandé
	R			B11	I4B = 0 = désenfumage demandé
	R			B12	I5B = réarmement demandé
	R			B13	I6B = 0 = défaut relais thermique moteur 1
	R			B14	I7B = 0 = défaut relais thermique moteur 2***
	R			B15	I8B = 0 = défaut relais thermique esclave moteur 1
	R			B00	I1E = 0 = défaut relais thermique esclave moteur 2***
	R			B01	I2E = arrêt pompier demandé
Etats des sorties de l'automate	R	1203		B02	I3E = 0 = inter-sectionneur externe ouvert
	R			B03	I4E = 0 = défaut contrôleur de débit GV
	R			B08	Q1B = voyant défaut
	R			B09	Q2B = voyant désenfumage (clignotement = arrêt pompier actif)
	R			B10	Q3B = petite vitesse moteur 1
	R			B11	Q4B = grande vitesse moteur 1
	R			B14	Q1E = marche moteur auxiliaire
	R			B15	Q2E = grande vitesse moteur auxiliaire
Désenfumage actif	R	1204	0/1	B08	Correspond à ""Q2B = 1 et Q4B = 1"" (+Q4E = 1 si coffret 2 moteurs)

* 2 modules composent l'automate : une base(B) + une extension(E), repères B et E repris dans les désignations des entrées Exemple : I1B = entrée I1 du module Base (EASY-E4-UC-12RC1) / Q1E = sortie Q1 du module Extension (EASY-E4-UC-8RE1).

** L'activation de ces entrées est prioritaire sur leur état physique selon la logique suivante :

- Forçage arrêt ventilateur(s) = priorité haute.
- Marche grande vitesse prioritaire sur petite vitesse (modbus ou physique).

*** Versions PILOT PARC MAITRE 2 moteurs uniquement.

6. MAINTENANCE

Vérification annuelle visuelle et fonctionnelle, ou plus souvent si nécessaire.

Fusibles de protection :

- Du circuit de commande :
 - Deux repérés F1 = 1A aM / 500V (10,3x38 mm).
 - Un repéré F2 = F3, 15A / 250V (5x20 mm).
 - Pour PILOT PARC calibres 150A, 185A et 225A : Deux repérés F4 = 6A aM / 500V (10,3x38 mm)
- Du circuit de puissance (intégrés ou non selon version) :
 - Cf. § "RACCORDEMENT ÉLECTRIQUE", page 6

Remplacer le matériel existant par des composants de caractéristiques strictement identiques.

7. GESTION DES DÉCHETS

7.1 Traitement des emballages et déchets non dangereux

Les emballages (palettes non consignées, cartons, films, emballages bois) et autres déchets non dangereux doivent être valorisés par un prestataire agréé.

Il est strictement interdit de les brûler, de les enfouir ou de les mettre en dépôt sauvage.

7.2 Traitement d'un DEEE Professionnel

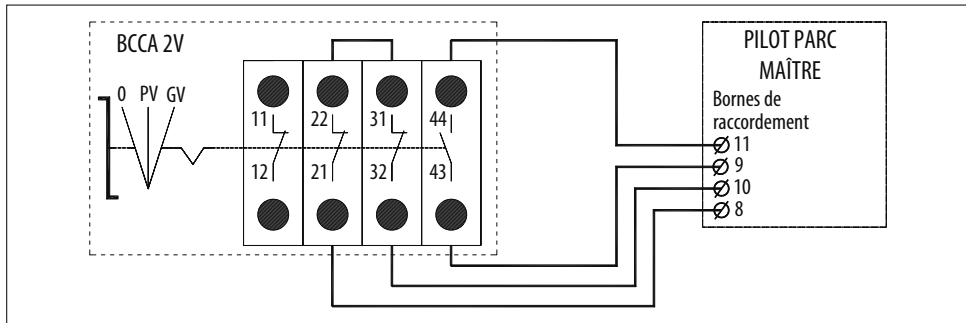
Ce produit ne doit pas être mis en décharge ni traité avec les déchets ménagers mais doit être déposé dans un point de collecte approprié pour les déchets d'équipements électriques et électroniques (DEEE).

8. ANNEXES

8.1 Liste des accessoires de commandes externes pour PILOT PARC MAÎTRE

Désignation	Code achat	Action
Boîtier de déclenchement à rupture standard (BDRA)	720415	Pour versions "hors CMSI" : Permet le passage en mode désenfumage du ventilateur (inhibition des protections thermiques et passage en grande vitesse).
Boîtier de déclenchement à rupture bris de glace (BDBG)	720421	Pour versions "hors CMSI" : Permet le passage en mode désenfumage du ventilateur (inhibition des protections thermiques et passage en grande vitesse).
Boîtier d'arrêt pompier (BAPA)	720405	Permet le forçage à l'arrêt du ventilateur quel que soit le fonctionnement confort ou désenfumage.
Boîtier de réarmement (BREA)	720410	Après une demande de mise en sécurité, permet de repasser le coffret en fonctionnement confort (la demande de désenfumage n'étant plus présente).
Boîtier centralisé de commande (BCCP 1Z ou BCCP 2Z)	720423 ou 720424	Pour versions "hors CMSI" : Suivant la position du commutateur : Sécurité = Permet le passage en mode désenfumage du ventilateur. Arrêt = Permet le forçage à l'arrêt du ventilateur. Auto = Position normale d'utilisation ; permet de repasser le coffret en fonctionnement confort après une demande « Sécurité » ou « Arrêt ».
Boîtier de commande confort 2 vitesses (BCCA 2V)	720400	Permet une commande Auto/PV/GV à distance.

8.2 Câblage à réaliser pour l'utilisation du boîtier BCCA 2V



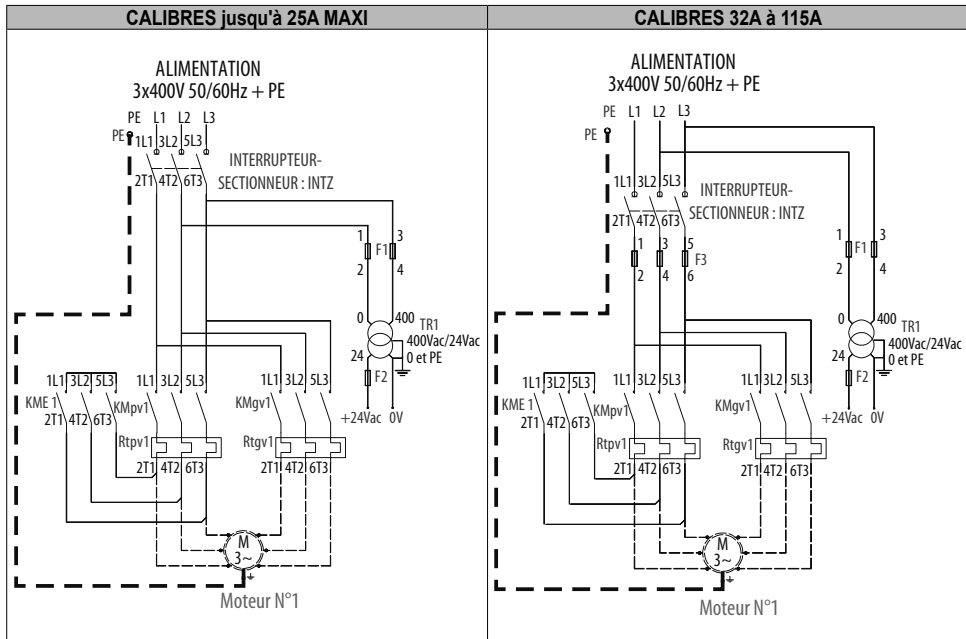
8.3 Câblage à réaliser pour l'utilisation du boîtier BCCP (1Z ou 2Z)

Voir notice technique du BCCP.

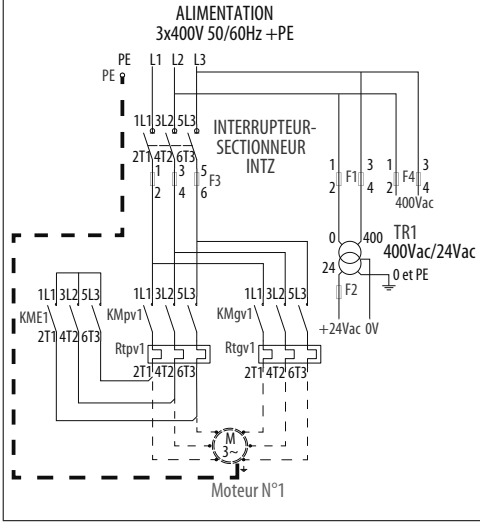
8.4 Schémas électriques internes et de raccordement

8.4.1 Version 1 moteur Dahlander

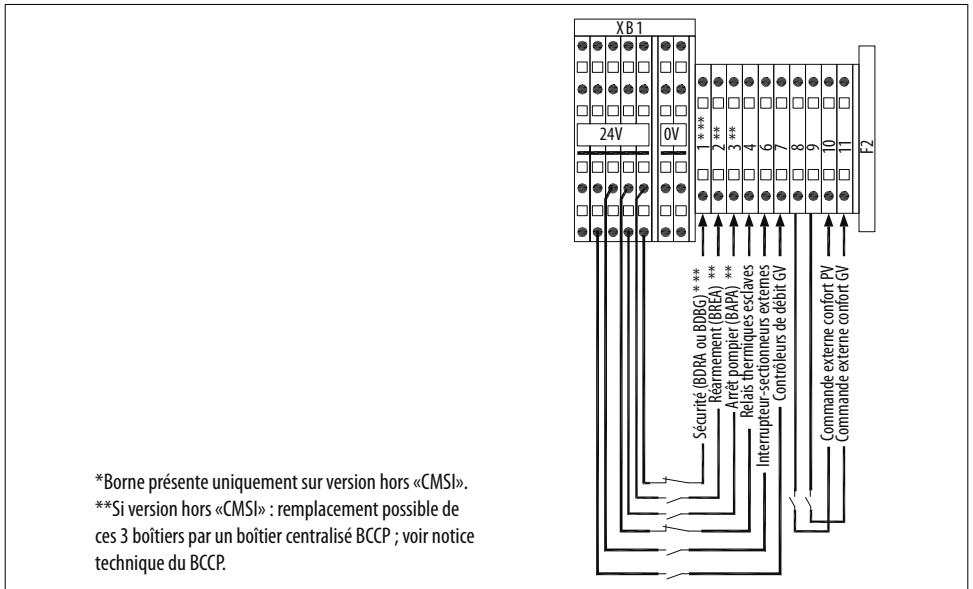
== = câblage puissance à réaliser ; raccorder l'alimentation directement sur l'interrupteur-sectionneur.



CALIBRES 150A, 185A et 225A

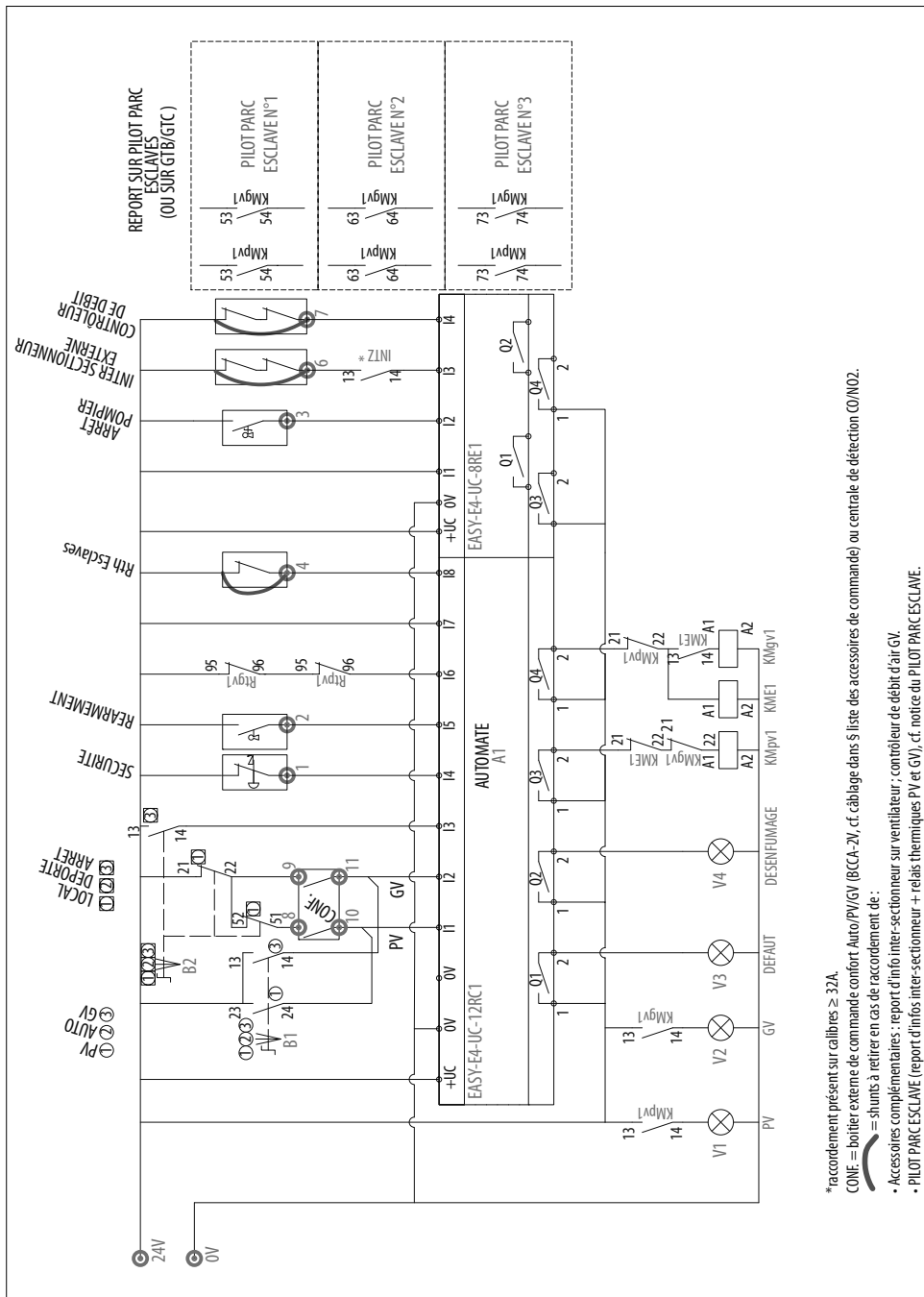


Bornier de raccordement PILOT PARC



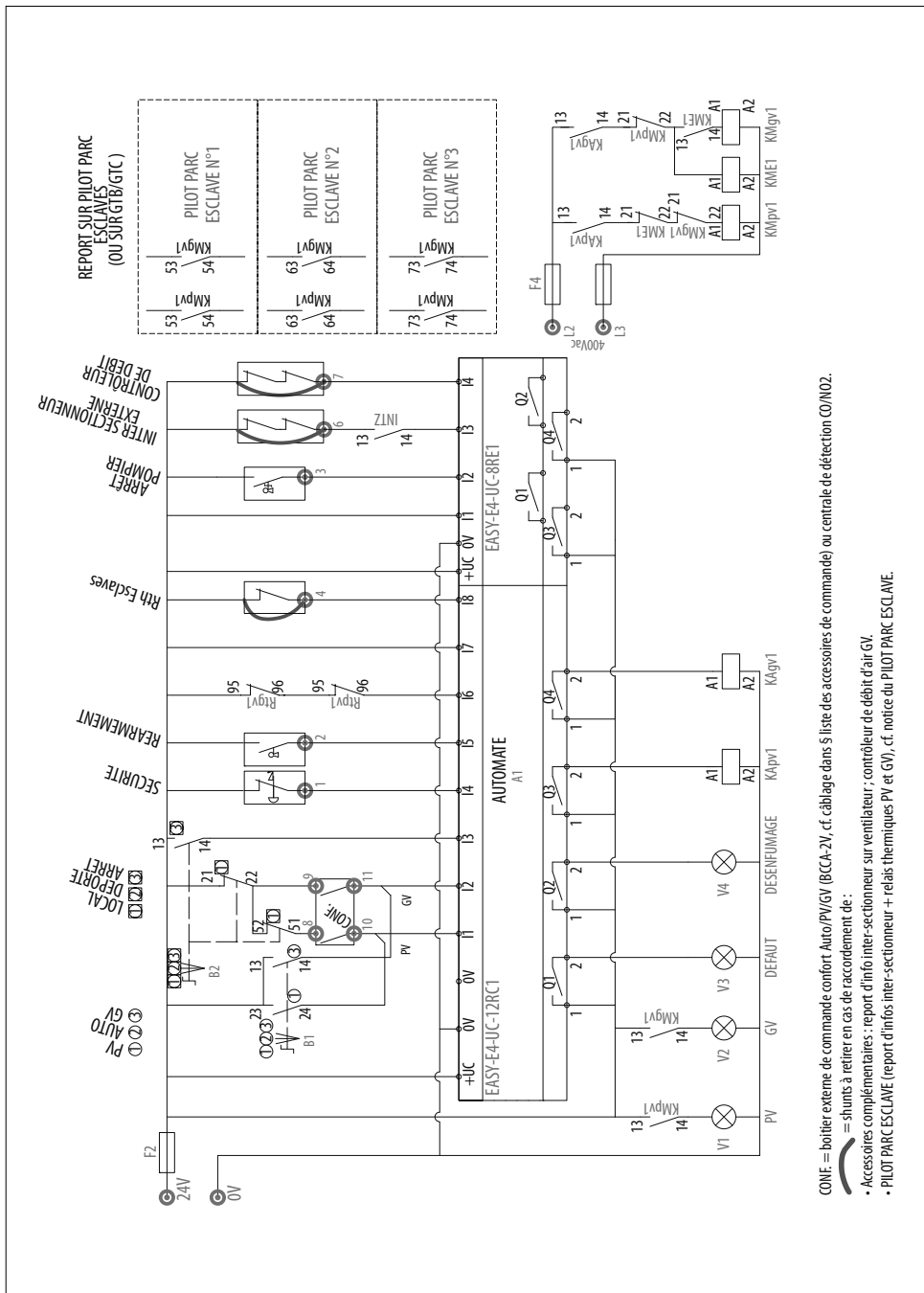
Seuls les calibres supérieurs à 25A sont admis à piloter un PILOT PARC ESCLAVE.

Version 1 moteur Dahlander : schéma électrique interne de la partie commande
 Modèle HORS version « CMSI » - CALIBRES 9A à 115A



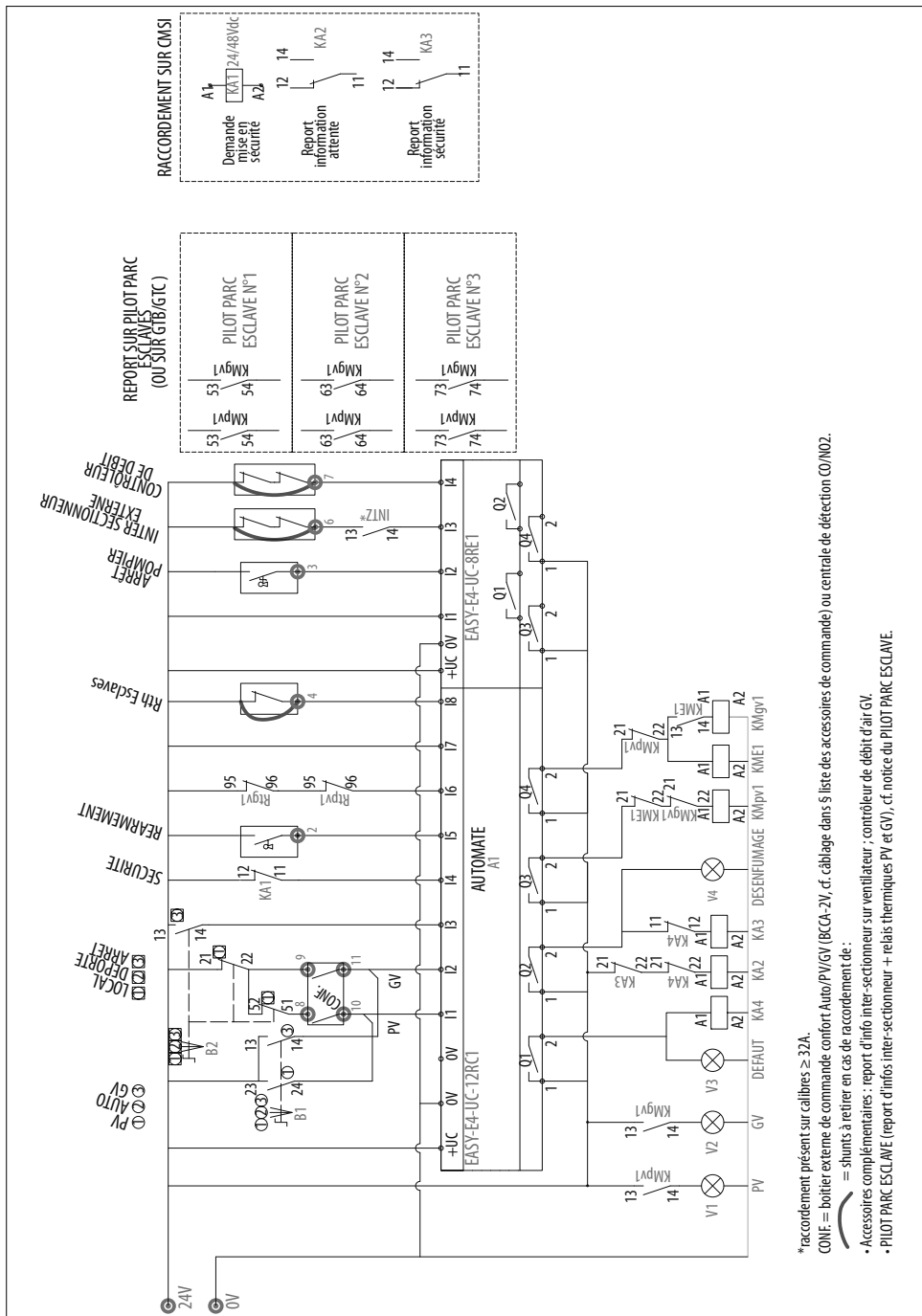
*accordement présent sur calibres $\geq 32A$
 CONF: = boîtier externe de commande confort. Auto/PV/GV (BCCA-2V), cf. câblage dans § liste des accessoires de commande) ou centrale de détection CO/NO2.
 = shunts à retirer en cas de raccordement de :
 • Accessoires complémentaires : report d'info inter-sectionneur sur ventilateur ; contrôleur de débit d'air GV
 • PILOT PARC ESCLAVE (report d'infos inter-sectionneur + relais thermiques PV et GV), cf. notice du PILOT PARC ESCLAVE.

Version 1 moteur Dahlander : schéma électrique interne de la partie commande
Modèle HORS version « CMSI » - CALIBRES 150A, 185A et 225A



CONVE = boîtier externe de commande confort Auto/PV/GV (BCCA-2V, cf. câblage dans \$ liste des accessoires de commande) ou centrale de détection CO/NO2.
 = Shunts à retirer en cas de raccordement de :
 • Accessoires complémentaires : report d'info inter-sectionneur sur ventilateur ; contrôleur de débit d'air GV.
 • PILOT PARC ESCLAVE (report d'infos inter-sectionneur + relais thermiques PV et GV), cf. notice du PILOT PARC ESCLAVE.

Version 1 moteur Dahlander : schéma électrique interne de la partie commande
 Modèle version « CMSI » - CALIBRES 9A à 115A

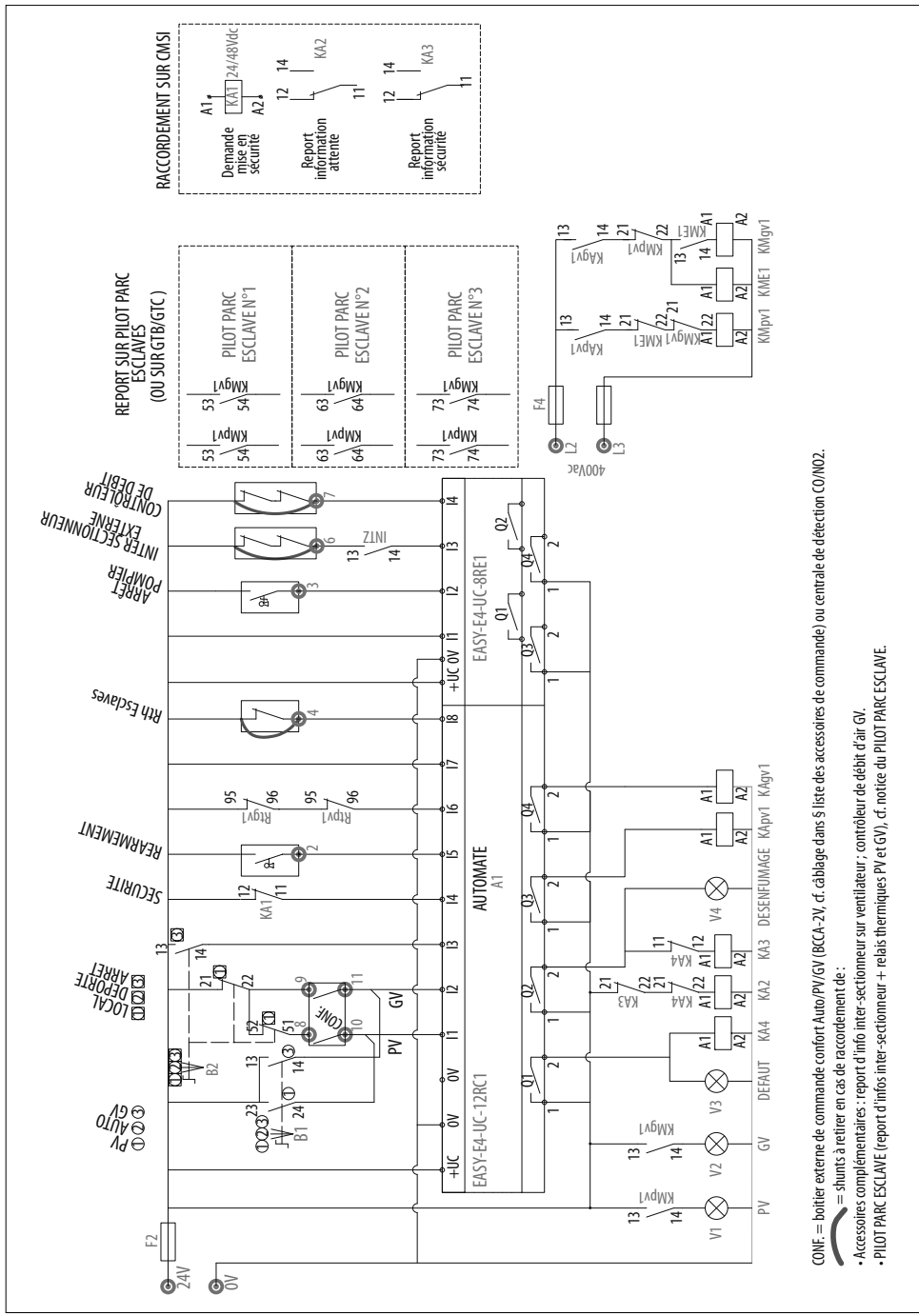


*raccordement présent sur calibres ≥ 32A.
 CONF = boîtier externe de commande confort Auto/PV/GV (BCCA-2V, cf. câblage dans § liste des accessoires de commande) ou centrale de détection CO/NO2.

= shunts à retirer en cas de raccordement de :

- Accessoires complémentaires : report d'info inter-sectionneur sur ventilateur ; contrôleur de débit d'air GV.
- PILOT PARC ESCLAVE (report d'infos inter-sectionneur + relais thermiques PV et GV), cf. notice du PILOT PARC ESCLAVE.

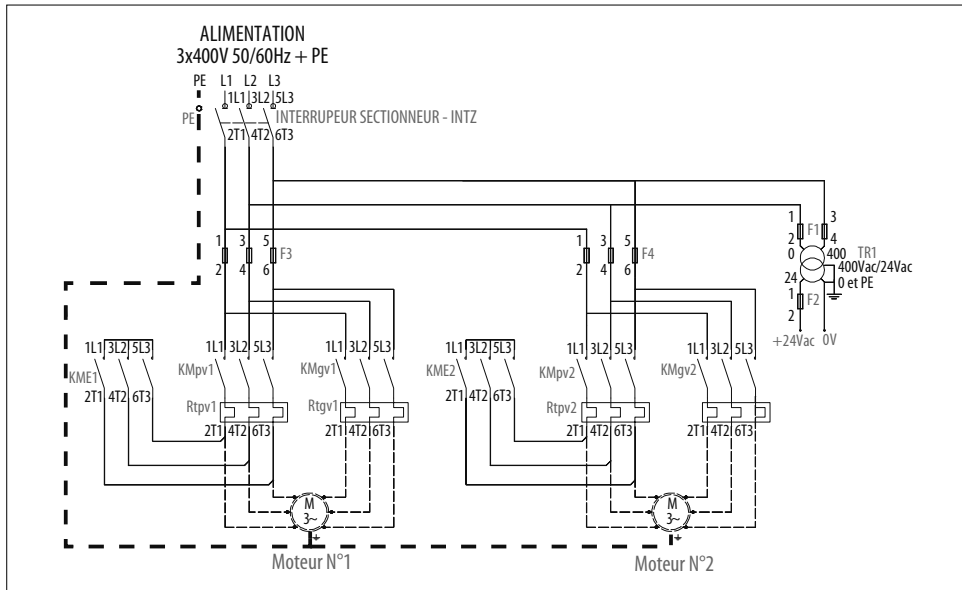
Version 1 moteur Dahlander : schéma électrique interne de la partie commande
Modèle version « CMSI » - CALIBRES 150A, 185A et 225A



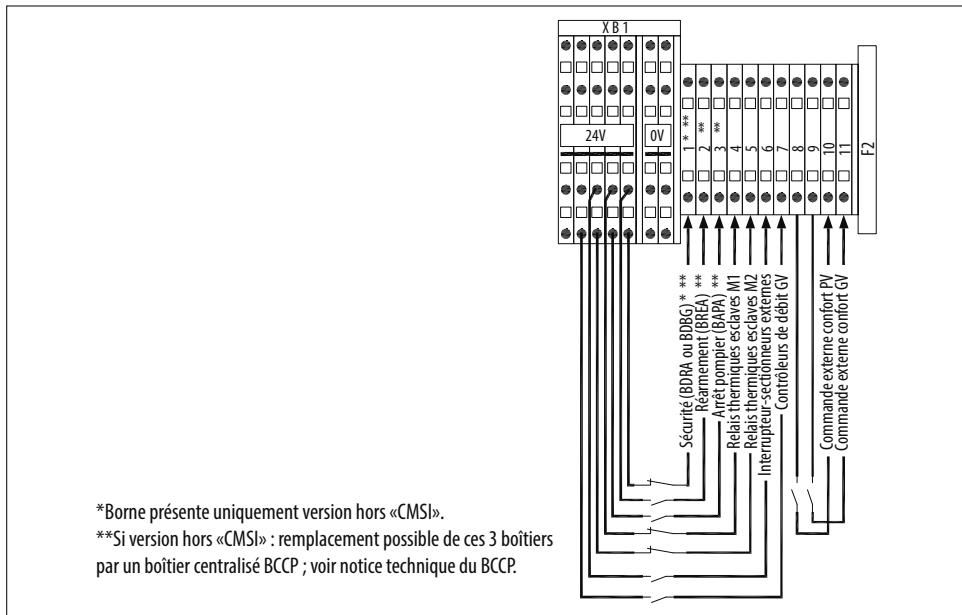
CONF. = boîtier externe de commande confort Auto/PV/GV (BCCA-2V, cf. câblage dans § liste des accessoires de commande) ou centrale de détection CO/NO2.
 — = shorts à retirer en cas de raccordement de :
 • Accessoires complémentaires : report d'info inter-sectionneur sur ventilateur ; contrôleur de débit d'air GV.
 • PILOT PARC ESCLAVE (report d'infos inter-sectionneur + relais thermiques PV et GV), cf. notice du PILOT PARC ESCLAVE.

8.4.2 Version 2 moteurs Dahlander

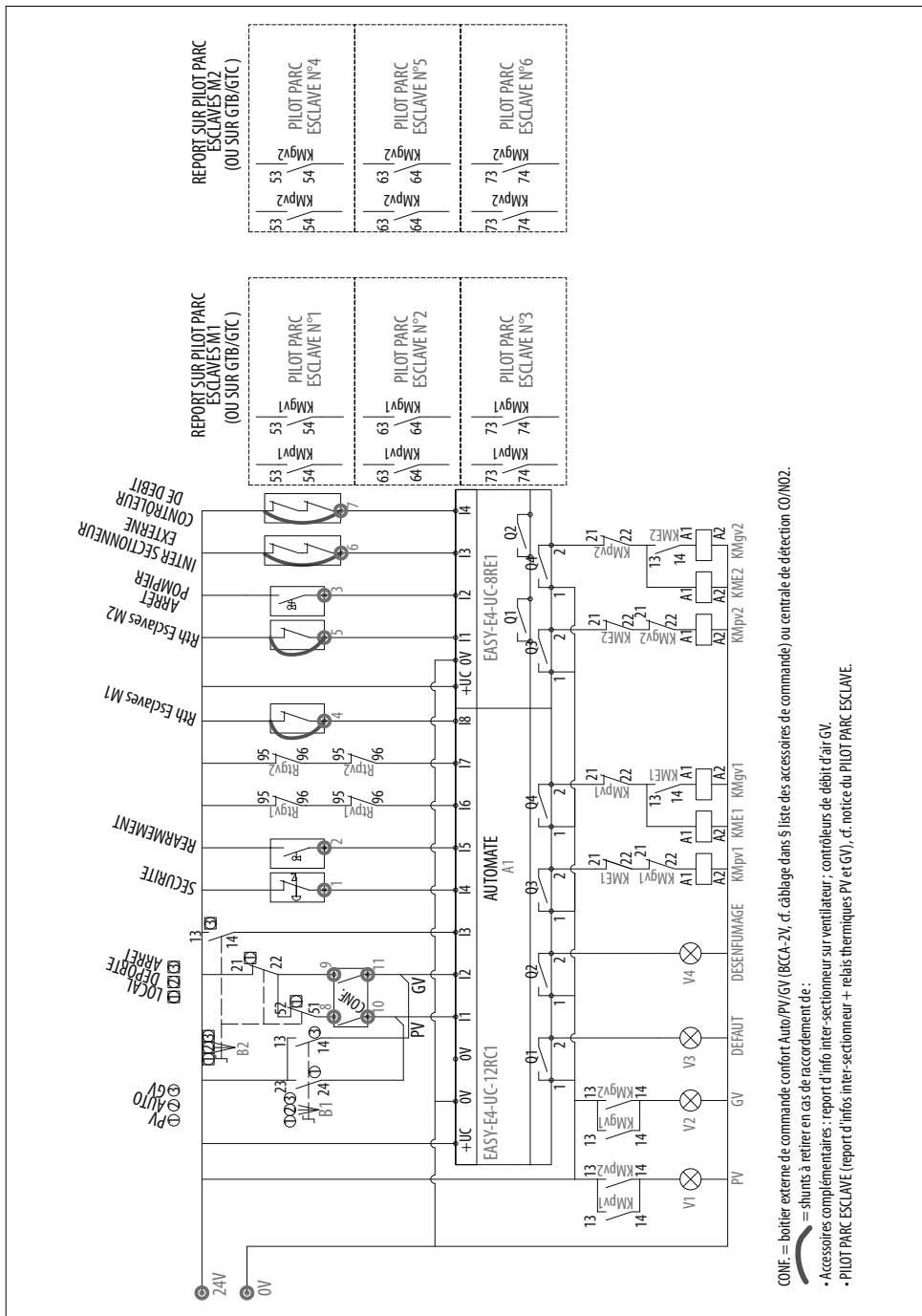
== = câblage puissance à réaliser ; raccorder l'alimentation directement sur l'interrupteur-sectionneur.



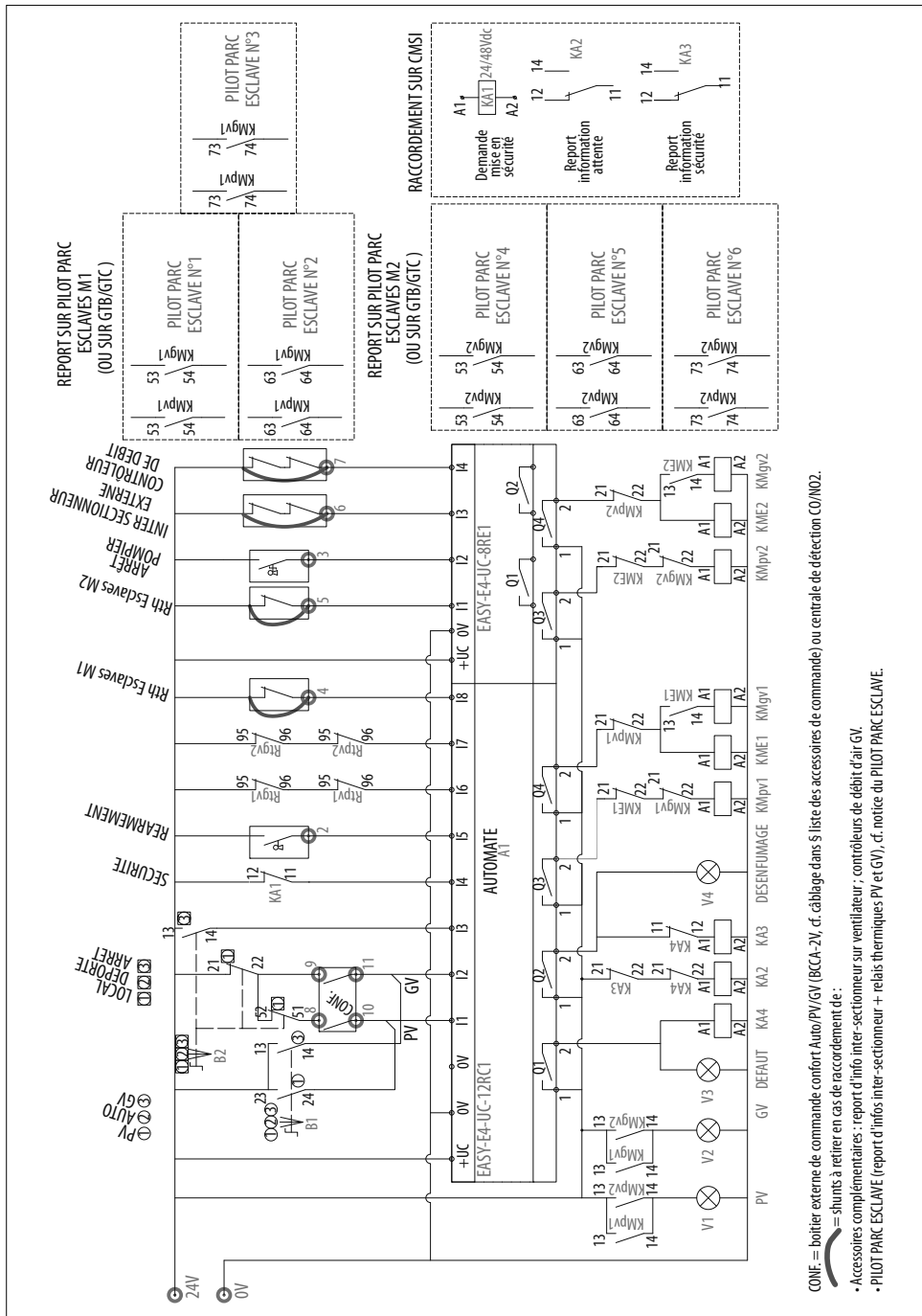
Boîtier de raccordement PILOT PARC :



Version 2 moteurs Dahlander : schéma électrique interne de la partie commande
Modèle HORS version « CMSI » - tous calibres



Version 2 moteurs Dahlander : schéma électrique interne de la partie commande
 Modèle version « CMSI » - tous calibres



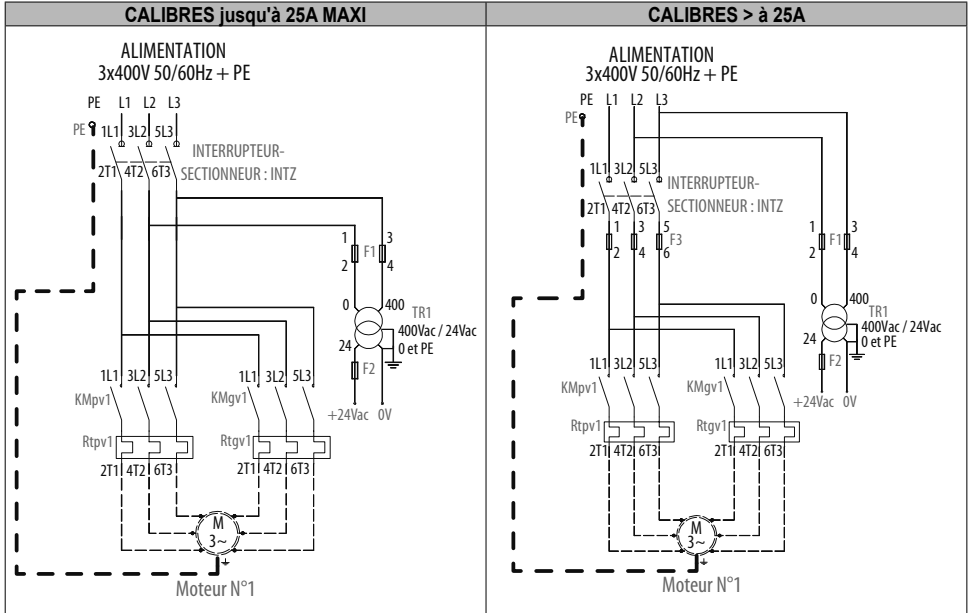
CONF. = boîtier externe de commande confort Auto/PV/GV (BCCA-2V, cf. câblage dans S liste des accessoires de commande) ou centrale de détection CO/NO2.

= shunts à retirer en cas de raccordement de :

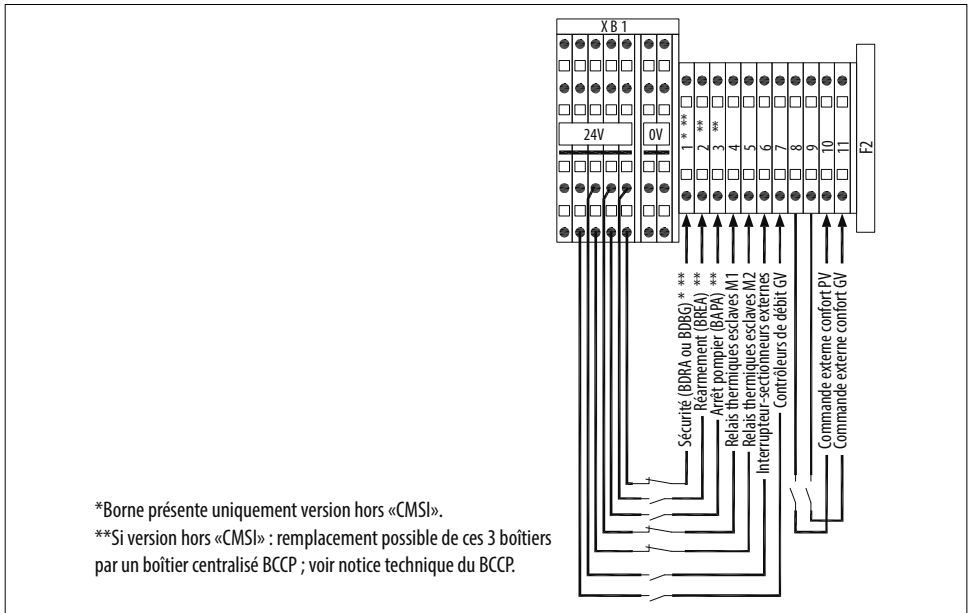
- Accessoires complémentaires : report d'info inter-sectionneur sur ventilateur ; contrôleurs de débit d'air GV.
- PILOT PARC ESCLAVE (report d'infos inter-sectionneur + relais thermiques PV et GV), cf. notice du PILOT PARC ESCLAVE.

8.4.3 Version 1 moteur à bobinages indépendants

== = câblage puissance à réaliser ; raccorder l'alimentation directement sur l'interrupteur-sectionneur.



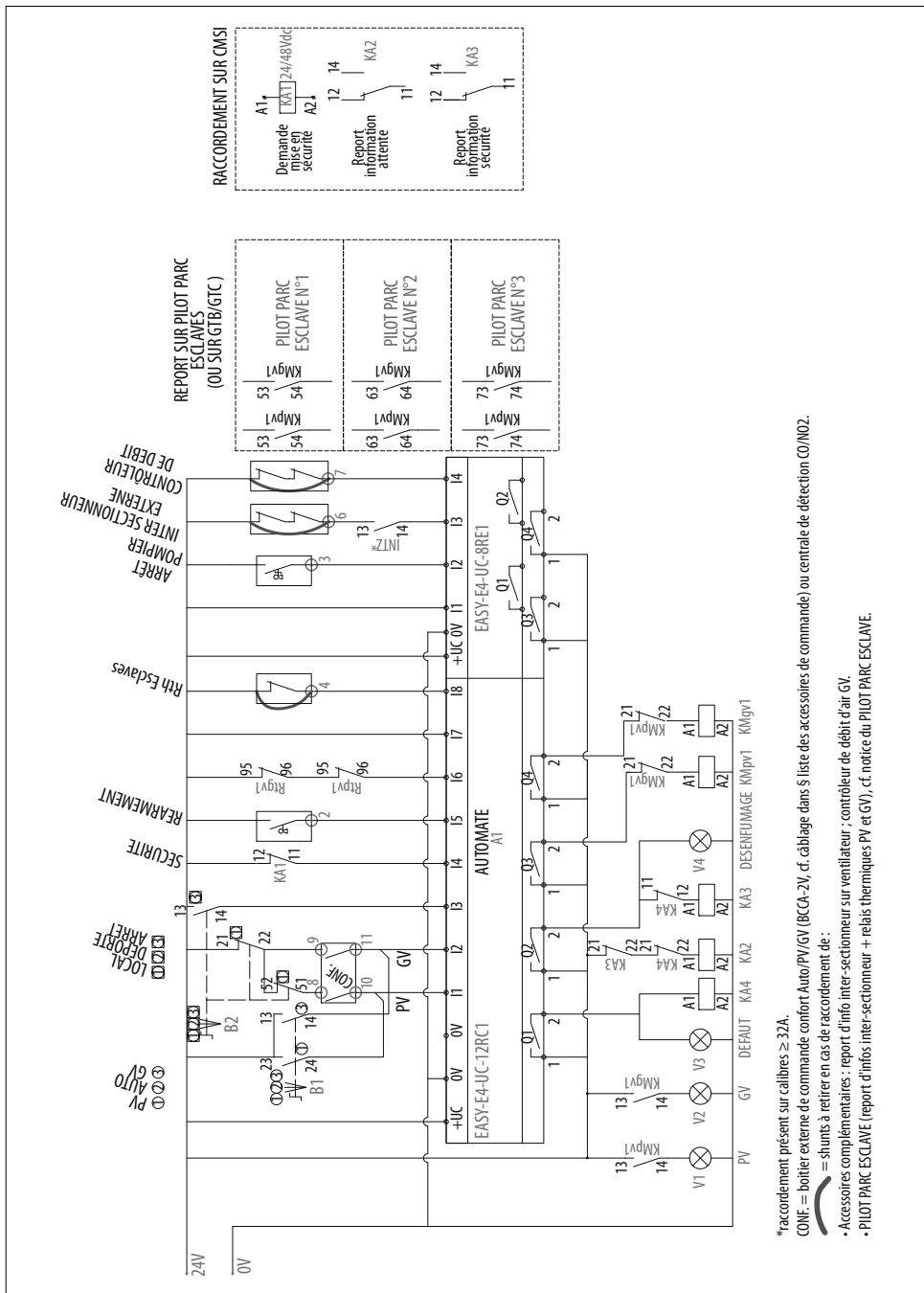
Bornier de raccordement PILOT PARC :



Seuls les calibres supérieurs à 25A sont admis à piloter un PILOT PARC ESCLAVE

Cas d'un moteur 1 vitesse = raccorder uniquement la sortie GV.

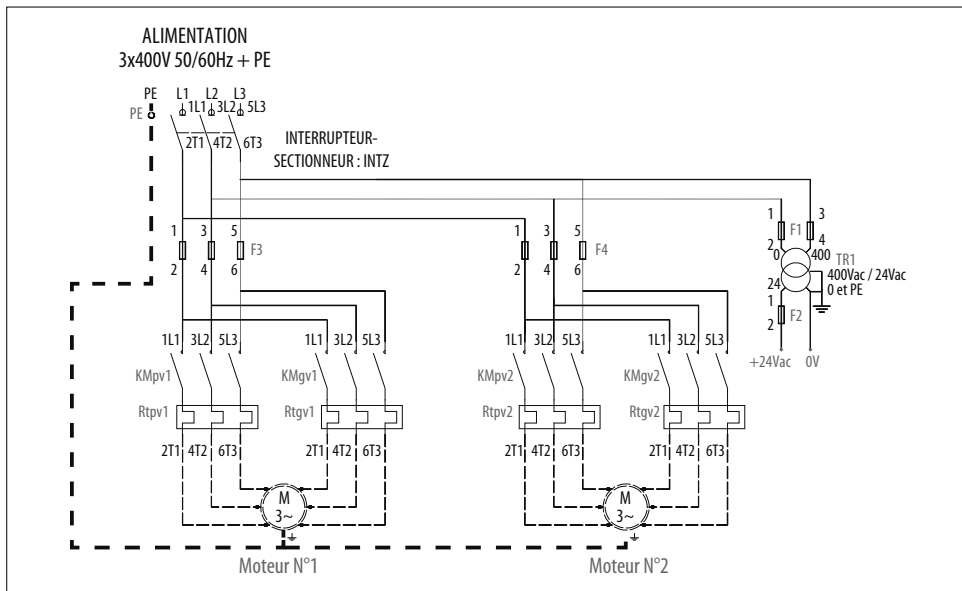
Version 1 moteur à bobinages indépendants : schéma électrique interne de la partie commande
Modèle version « CMSI » - tous calibres



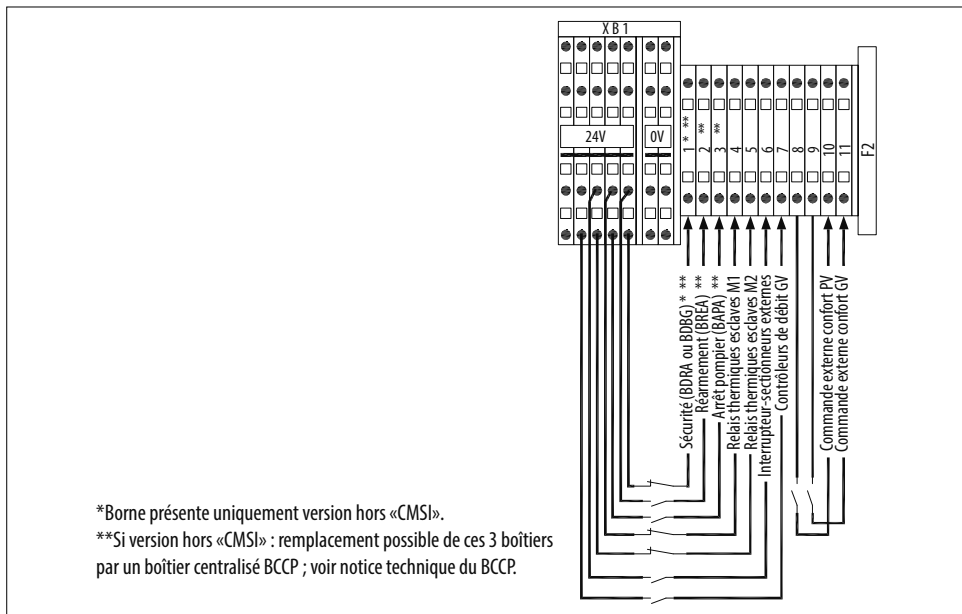
*raccordement présent sur calibres ≥ 32A.
 CONF = boîtier externe de commande confort Auto/PV/GV (BC CA-2V, cf. câblage dans § liste des accessoires de commande) ou centrale de détection CO/NO2.
 = shunts à retirer en cas de raccordement de :
 + Accessoires complémentaires : report d'info inter-sectionneur sur ventilateur ; contrôleur de débit d'air GV.
 • PILOT PARC ESCLAVE (report d'infos inter-sectionneur + relais thermiques PV et GV), cf. notice du PILOT PARC ESCLAVE.

8.4.4 Version 2 moteurs à bobinages indépendants

== = câblage puissance à réaliser ; raccorder l'alimentation directement sur l'interrupteur-sectionneur.

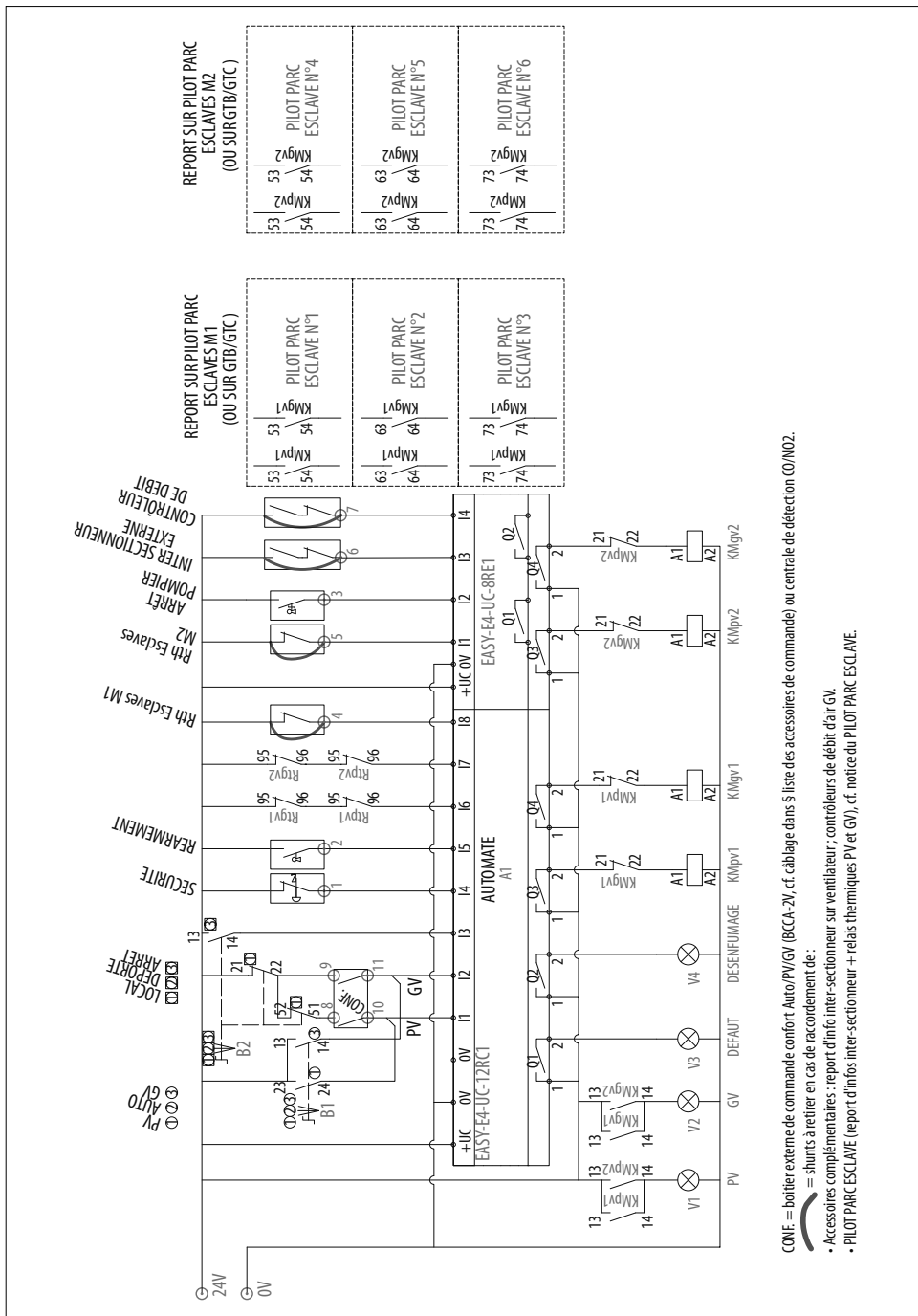


Bornier de raccordement PILOT PARC :



Cas d'un moteur 1 vitesse = raccorder uniquement la sortie GV.

Version 2 moteurs à bobinages indépendants : schéma électrique interne de la partie commande
Modèle HORS version « CMSI » - tous calibres





S&P France

Avenue de la Côte Vermeille

66300 THUIR

Tel. 04 68 530 260

Fax 04 68 531 658

www.solerpalau.fr

Document non contractuel. Dans le souci constant d'amélioration du matériel, le constructeur se réserve le droit de procéder sans préavis à toute modification technique.



BSZ&)) *! :