

# AHM36I-BAJC014X12

AHS/AHM36

CODEURS ABSOLUS

**SICK**  
Sensor Intelligence.

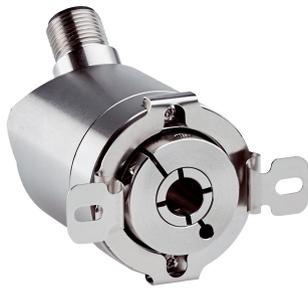


illustration non contractuelle



### Informations de commande

Type	Référence
AHM36I-BAJC014X12	1131251

Autres modèles d'appareil et accessoires → [www.sick.com/AHS\\_AHM36](http://www.sick.com/AHS_AHM36)

### Caractéristiques techniques détaillées

#### Performance

<b>Nombre de pas par tour (résolution max.)</b>	16.384 (14 bit)
<b>Nombre de tours</b>	4.096 (12 bit)
<b>Résolution max. (nombre de pas par tour x nombre de tours)</b>	14 bit x 12 bit (16.384 x 4.096)
<b>Limites d'erreur G</b>	0,35° (à 20 °C) <sup>1)</sup>
<b>Différence de répétition standard <math>\sigma_r</math></b>	0,2° (à 20 °C) <sup>2)</sup>

<sup>1)</sup> Selon la norme DIN ISO 1319-1, position de la limite d'erreur supérieure et inférieure en fonction de la situation de montage, valeur indiquée se réfère à la position symétrique, c.à.d. différences vers le haut et vers le bas ont la même valeur.

<sup>2)</sup> Selon la norme DIN ISO 55350-13 : 68,3 % des valeurs mesurées se situent au sein de la plage indiquée.

#### Interfaces

<b>Interface de communication</b>	SAE J1939
<b>Réglage d'adresses</b>	0 ... 253, (Address Claiming: 0...240) default: 224
<b>Taux de transfert des données (débit en bauds)</b>	125 kbit/s 250 kbit/s 500 kbit/s, par défaut : 250 kbits/s
<b>Durée d'initialisation</b>	2 s <sup>1)</sup>
<b>Données de processus</b>	Position, vitesse, température
<b>Données de configuration</b>	Nombre de pas par tour Nombre de tours PRESET Sens de comptage Taux d'échantillonnage pour calcul de la vitesse Unité pour sortie de la valeur de vitesse
<b>Informations d'état</b>	État CAN via LED d'état
<b>Terminaison de bus</b>	Par résistance de terminaison externe <sup>2)</sup>

<sup>1)</sup> Après ce temps, il est possible de lire des positions valides.

<sup>2)</sup> V. accessoires.

## Caractéristiques électriques

<b>Mode de raccordement</b>	Connecteur mâle, M12, 5 pôles, universel
<b>Tension d'alimentation</b>	10 ... 30 V
<b>Puissance absorbée</b>	≤ 1,5 W (sans charge)
<b>Protection contre l'inversion de polarité</b>	✓
<b>MTTFd : temps moyen avant défaillance dangereuse</b>	270 années (EN ISO 13849-1) <sup>1)</sup>

<sup>1)</sup> Ce produit est un produit standard et non un composant de sécurité au sens de la directive machines. Calculé sur la base d'une charge nominale des composants, d'une température moyenne de 40 °C, d'une fréquence d'utilisation de 8760 h/a. Toutes les défaillances électroniques sont considérées comme des défaillances dangereuses. pour plus d'informations, voir le document n° 8015532.

## Caractéristiques mécaniques

<b>Interface mécanique</b>	Axe creux non traversant
<b>Diamètre de l'axe</b>	6 mm
<b>Poids</b>	0,2 kg <sup>1)</sup>
<b>Matériau, arbre</b>	Acier inoxydable 1.4305
<b>Matériau, bride</b>	Acier inoxydable 1.4305
<b>Matériau, boîtier</b>	Acier inoxydable 1.4305
<b>Couple de démarrage</b>	1 Ncm (+20 °C)
<b>Couple de fonctionnement</b>	< 1 Ncm (+20 °C)
<b>Mouvement admissible de l'arbre statique</b>	± 0,3 mm (radial) ± 0,3 mm (axial)
<b>Mouvement admissible de l'arbre dynamique</b>	± 0,1 mm (radial) ± 0,1 mm (axial)
<b>Vitesse de fonctionnement</b>	≤ 6.000 min <sup>-1</sup> <sup>2)</sup>
<b>Moment d'inertie du rotor</b>	2,5 gcm <sup>2</sup>
<b>Durée de stockage</b>	3,6 x 10 <sup>8</sup> tours
<b>Accélération angulaire</b>	≤ 500.000 rad/s <sup>2</sup>

<sup>1)</sup> Se rapportant aux appareils avec connecteur mâle.

<sup>2)</sup> Tenir compte d'un autoréchauffement de 3,5 K pour 1.000 tr./min. lors de la détermination de la plage de températures de fonctionnement.

## Caractéristiques ambiantes

<b>CEM</b>	Selon EN 61000-6-2 et EN 61000-6-3
<b>Indice de protection</b>	IP67 (CEI 60529) IP69K (CEI 60529)
<b>Humidité relative admissible</b>	90 % (condensation inadmissible)
<b>Plage de température de fonctionnement</b>	-40 °C ... +85 °C
<b>Plage de température de stockage</b>	-40 °C ... +100 °C, sans emballage
<b>Résistance aux chocs</b>	100 g, 6 ms (EN 60068-2-27)
<b>Résistance aux vibrations</b>	20 g, 10 Hz ... 2.000 Hz (EN 60068-2-6) <sup>1) 2)</sup>

<sup>1)</sup> Avec fixation mécanique supplémentaire du câble.

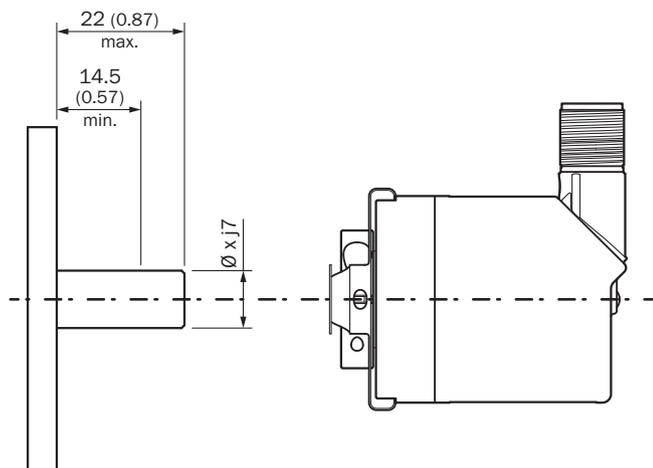
<sup>2)</sup> Avec un codeur monté sur le côté (arbre de codeur horizontal, bras de couple vertical), des mesures supplémentaires pour l'atténuation doivent être prises dans certains cas, car des résonances peuvent survenir. Par ailleurs, le câble doit être fixé en plus à une distance la plus petite possible du codeur.

## Classifications

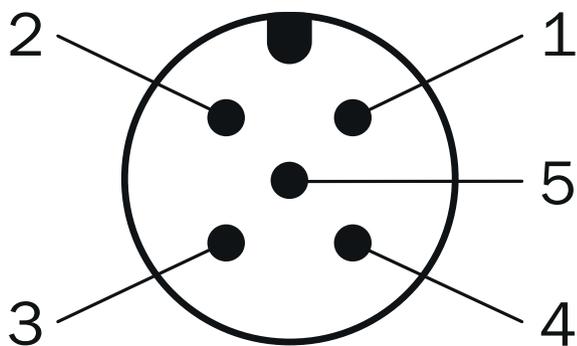
<b>eCI@ss 5.0</b>	27270502
-------------------	----------



Prescriptions de montage



Affectation des broches



PIN	Signal	Couleurs des fils (raccordement des câbles)	Fonction
1	CAN Shield	Blanc	Écran
2	VDC	Rouge	Tension d'alimentation Codeurs 10 V DC ... 30 V DC
3	GND/CAN GND	Bleu	0 V (GND)
4	CAN high	Noir	Signal CAN
5	CAN low	Rose	Signal CAN
Boîtier	-	-	Écran

### Accessoires recommandés

Autres modèles d'appareil et accessoires → [www.sick.com/AHS\\_AHM36](http://www.sick.com/AHS_AHM36)

	Description succincte	Type	Référence
<b>Outils de programmation et de configuration</b>			
	Console de programmation portable pour codeurs programmables de SICK AHS / AHM36 CANopen, capteurs d'inclinaison TMS / TMM61 CANopen, TMS / TMM88 CANopen, TMS / TMM88 analogique et codeurs à câble avec AHS / AHM36 CANopen. Dimensions compactes, faible poids et utilisation intuitive.	PGT-12-Pro	1076313
<b>Brides</b>			
	Bras de couple standard, AHS/AHM36	BEF-DS16-AHX	2108615
<b>Connecteurs et câbles</b>			
	Tête A: Connecteur femelle, M12, 5 pôles, droit, Codage A Câble: blindé	YF12ES5-0075S5586A	2097335
	Tête A: connecteur mâle, M12, 5 pôles, droit, Codage A Câble: blindé	YM12ES5-0075S5586A	2097336
	Tête A: Connecteur femelle, M12, 5 pôles, droit Tête B: Connecteur femelle, D-Sub, 9 pôles, droit Câble: CANopen, blindé Câble adaptateur de programmation pour outil de programmation PGT-12-Pro	DDL-2D05-G0M5BC9	2083805
<b>Distributeurs</b>			
	Tête A: Connecteur femelle, M12, 5 pôles, Codage A Tête B: connecteur mâle, M12, 5 pôles, Codage A 5 pôles	DSC-1205T000025KM0	6030664
	Tête A: Connecteur femelle, M12, 5 pôles, droit, Codage A Tête B: Connecteur femelle, M12, 5 pôles, droit, Codage A Connecteur mâle, M12, 5 pôles, droit, Codage A Câble: CAN, Power, 0,5 m	Câble CAN Y	6027647

## SICK EN BREF

SICK est l'un des principaux fabricants de capteurs et de solutions de détection intelligents pour les applications industrielles. Notre gamme unique de produits et de services vous fournit tous les outils dont vous avez besoin pour la gestion sûre et efficace de vos processus, la protection des personnes contre les accidents et la prévention des dommages environnementaux.

Nous possédons une vaste expérience dans de nombreux secteurs et connaissons vos processus et vos exigences. Nous sommes en mesure de vous proposer les capteurs intelligents qui répondent parfaitement à vos besoins. Nos solutions systèmes sont testées et améliorées dans des centres d'application situés en Europe, en Asie et en Amérique du Nord afin de satisfaire pleinement nos clients. Cette rigueur a fait de notre entreprise un fournisseur et partenaire de développement fiable.

Nous proposons également une gamme complète de services : les SICK LifeTime Services vous accompagnent tout au long du cycle de vie de vos machines et vous garantissent sécurité et productivité.

**C'est ainsi que nous concevons la détection intelligente.**

## DANS LE MONDE ENTIER, PRÈS DE CHEZ VOUS :

Interlocuteurs et autres sites sur → [www.sick.com](http://www.sick.com)